

SR-6iA



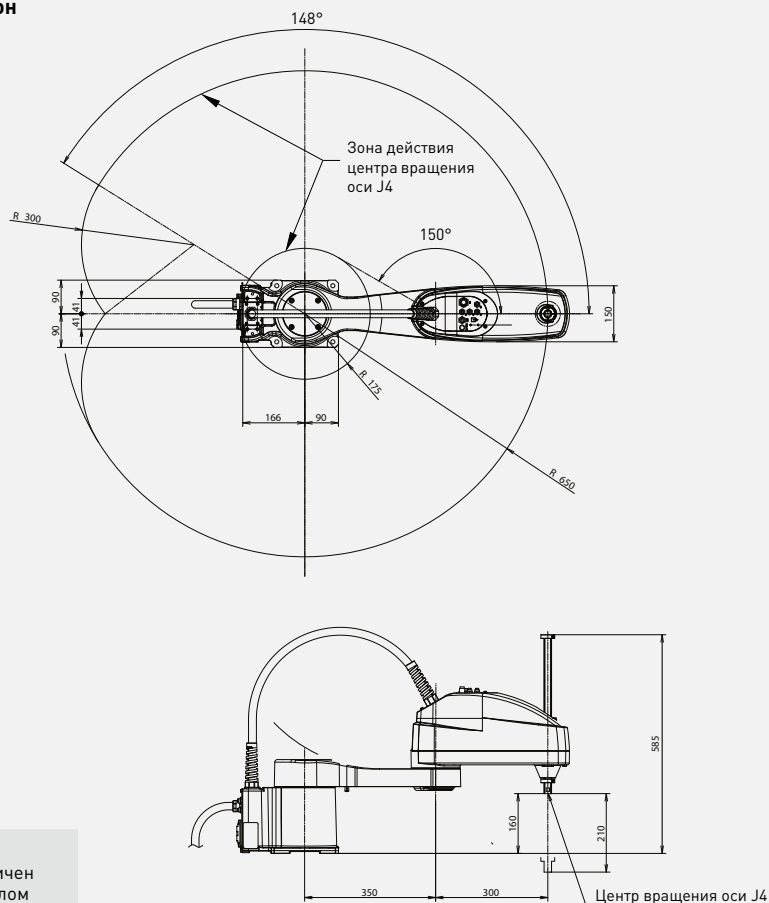
Максимальная нагрузка на кисть:
6 кг



Достигаемость:
650 мм

Управляемых осей	Повторяемость (мм)	Вес (кг)	Угол поворота (°)						Максимальная скорость (°/s)						Инерция кгм2	Инерция кгм2	Инерция кгм2
			J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6			
4	± 0.01 (J1, J2, J3) ± 0.004 (J4)	30	296	300	210mm	720	-	-	440	700	2000 mm/sec	2500	-	-	0.12	-	-

Рабочий диапазон



Рабочий диапазон может быть ограничен в соответствии с углом монтажа



Робот

	SR-6iA
Площадь установки [мм]	180 x 258 (399)
Монтаж напольный	●
Монтаж в потолочном положении	-
Монтаж под углом	-
Монтаж настенный	○



Контроллер

	R30iB Plus
Compact Plus	●
Шкаф Open Air	-
Шкаф Mate	-
Шкаф типа A	-
Шкаф типа B	-
Пульт управления iPendant	-

Электрические подключения

Напряжение 50/60 Гц, 3 фазы [В]	-
Напряжение 50/60 Гц, 1 фазы [В]	200-230
Среднее потребление энергии [кВт]	0.2

Встроенные коммуникации

Интегрированные Вх./Вых. цифровые сигналы в локтевом суставе	4/4
Интегрированная пневмомагистраль	3
Встроенный электромагнитный клапан	2

Условия эксплуатации

Уровень акустического шума [dB]	<70
Рабочая температура окружающей среды [°C]	0-45

Protection

Body standard/optional	IP20
Wrist & J3 arm standard/optional	IP20

Дополнительно

Максимальная прижимная сила (Ньютон)	200
--------------------------------------	-----