

# M-2000iA/2300



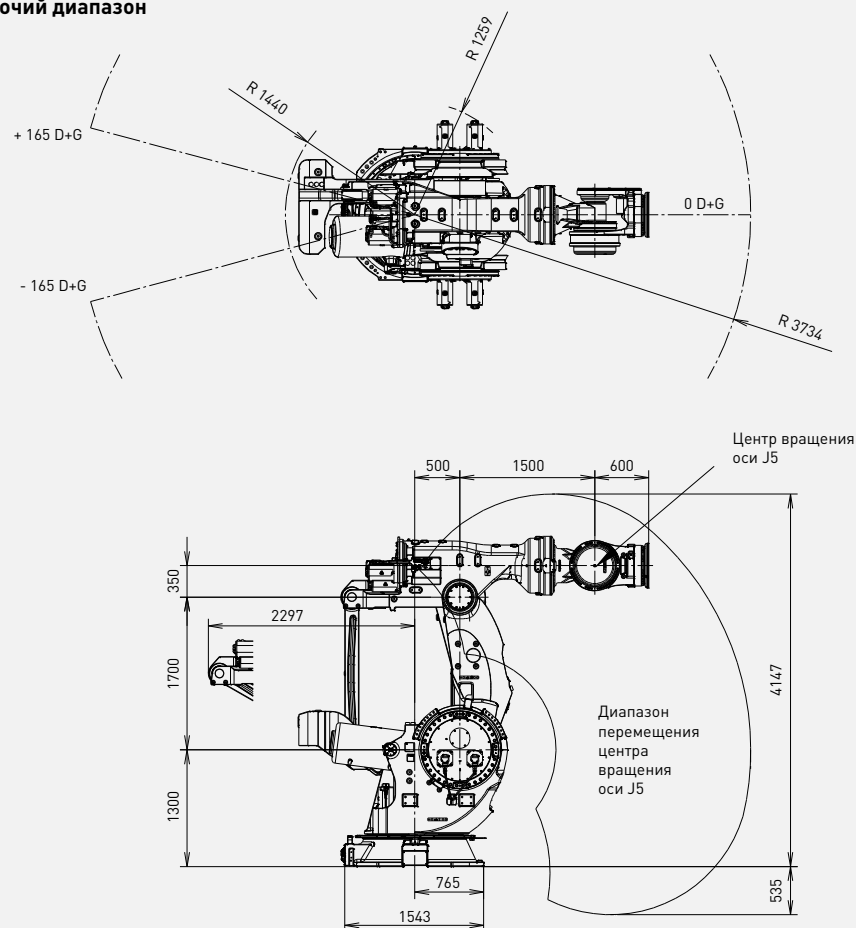
Максимальная нагрузка на кисть:  
**2300 кг**



Достигаемость:  
**3734 мм**

Управляемых осей	Повторяемость (мм)	Вес (кг)	Угол поворота (°)						Максимальная скорость (°/s)						Момент силы J4 (Нм) / Момент инерции (кгм)	Момент силы J5 (Нм) / Момент инерции (кгм)	Момент силы J6 (Нм) / Момент инерции (кгм)
			J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6			
6	± 0.18*	11000	330	160	165	720	240	720	20	14	14	18	18	40	29400/7500	29400/7500	8820/5500

## Рабочий диапазон



## Робот

**M-2000iA/2300**

Площадь установки [мм]	1540 X 1480
Монтаж напольный	●
Монтаж в потолочном положении	-
Монтаж под углом	-



## Контроллер

**R30iB**

Шкаф Open Air	-
Шкаф Mate	-
Шкаф типа А	●
Шкаф типа В	○
Пульт управления iPendant	●

## Электрические подключения

Напряжение 50/60 Гц, 3 фазы [В]	380-575
Напряжение 50/60 Гц, 1 фазы [В]	-
Среднее потребление энергии [кВт]	8

## Встроенные коммуникации

Интегрированные Вх./Вых. цифровые сигналы в локтевом суставе	8/8
Интегрированная пневмомагистраль	2

## Условия эксплуатации

Уровень акустического шума [dB]	72.8
Рабочая температура окружающей среды [°C]	0-45

## Класс IP защиты

Корпус стандартный/опциональный	IP54/IP56
Запястье и рука J3 стандартный/опциональный	IP67

● стандартно ○ по запросу - недоступно ( ) с аппаратным и/или программным обеспечением \*По стандарту ISO9283