

# P-50iB/10L (Langer Arm, hohles Handgelenk)



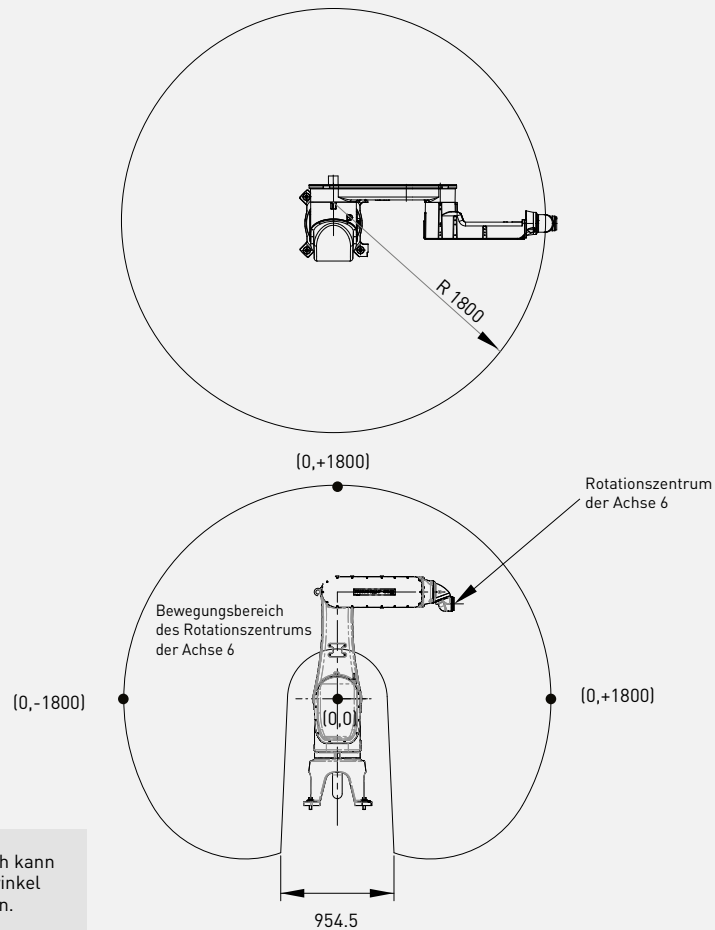
Max. Gewicht am Handgelenk: **10 kg**



Max. Reichweite: **1800 mm**

Achszahl	Wiederholgenauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich (°)						Achsgeschwindigkeit (°/s)						A4 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )	A5 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )	A6 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )
			A1	A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6			
6	± 0.2	331	320	240	404	1080	1080	1080	140	140	160	375	430	545	43.35/1.954	36.86/1.413	4.90/0.025

## Arbeitsbereich



### Robot

	P-50iB/10L
Robotermaße [mm]	580 x 560
Bodenmontage	●
Deckenmontage	●
Wandmontage	●
Winkelmontage	●



### Steuerung

	R-30iB
Schaltschranktyp Open Air	-
Schaltschranktyp Mate	●
Schaltschranktyp A	-
Schaltschranktyp B	-
iPendant Touch (Standard)	●
ISTP Option	○

### Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]	200-230
Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]	-
Durchschnittliche Leistung [kW]	0.8

### Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)	-
Integrierte Luftzufuhr	-

### Umgebung

Schalleistungspegel [dB]	-
Umgebungstemperatur [° C]	0-45

### Schutzart

Zertifiziert für gefährliche Bereiche	*5
---------------------------------------	----

\*5) ATEX-zertifiziert Kat. II Gruppe 2G und 2D

● Standard ○ Auf Anfrage - Nicht verfügbar ( ) mit Hardware- und/oder Software-Option