

# CRX-5iA



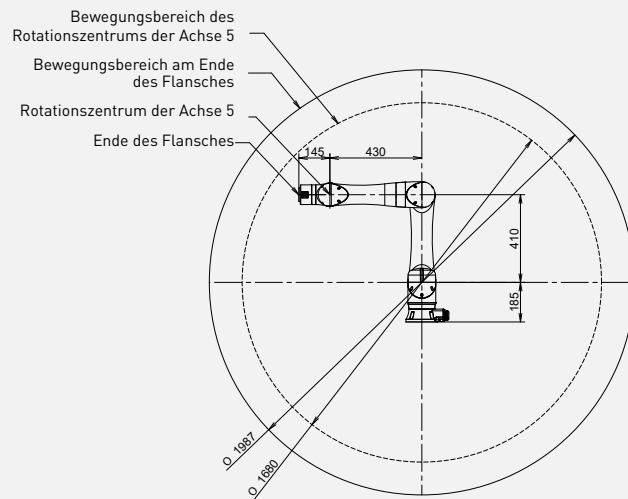
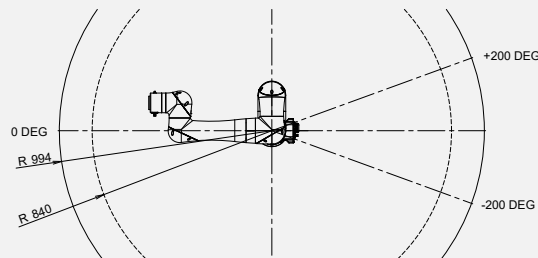
Max. Gewicht am Handgelenk: **5 kg**



Max. Reichweite: **994 mm**

Achszahl	Wiederholgenauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich (°)						Achsgeschwindigkeit (°/s) *2						Maximale Lineargeschwindigkeit (mm/s)	A4 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)	A5 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)	A6 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)
			A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6					
6	± 0.03*	25	400	360	635	380	360	450	150	150	180	225	225	225	1000 *1)	19.0/0.77	15.4/0.50	6.7/0.10

## Arbeitsbereich



Bewegungsbereich evtl. eingeschränkt durch Montagewinkel!

\*1) 2000mm/s im High-Speed-Mode \*2) Bei kurzen Distanzen kann es vorkommen, dass die Geschwindigkeit den angegebenen Maximalwert nicht erreicht \*3) RS485 Schnittstelle inklusive  
 \*4) Weder Tau noch Frost zulässig \*5) Innerhalb eines Monats \*6) Ohne lebensmitteltaugliche Option  
 \*7) Lebensmitteltaugliches Fett für alle Achsen



## Roboter

	CRX-5iA
Roboter aufstellmaße [mm]	148
Bodenmontage	•
Deckenmontage	•
Wandmontage	•



## Steuerung

	R-30iB Plus
Schaltschranktyp Mini Plus	•
Abmaße [mm]	410 x 277 x 370
Tablet TP	•

## Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]	-
Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]	200-230
Durchschnittliche Leistung [kW]	0.3

## Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)	2/2 *3
Integrierte Luftzufuhr	0

## Umgebung

Schallleistungspegel [dB]	<70
Umgebungstemperatur [° C]	0-45
Luftfeuchtigkeit [%]	≤75 *4
Luftfeuchtigkeit - kurzfristig [%RH]	≤95 *5
Schwingungsbeschleunigung [m/s²]	≤4.9 (0.5G)

## Schutzart

Mechanik Standard/optional	IP67
Handgelenk & A3 Arm Standard/optional	IP67
Reinraumklasse (ISO Klasse 2)	o *6

## Lebensmittelqualität / mechanische Optionen

Lebensmitteltaugliches Fett	o *7
Weißer Epoxidfarbe	o