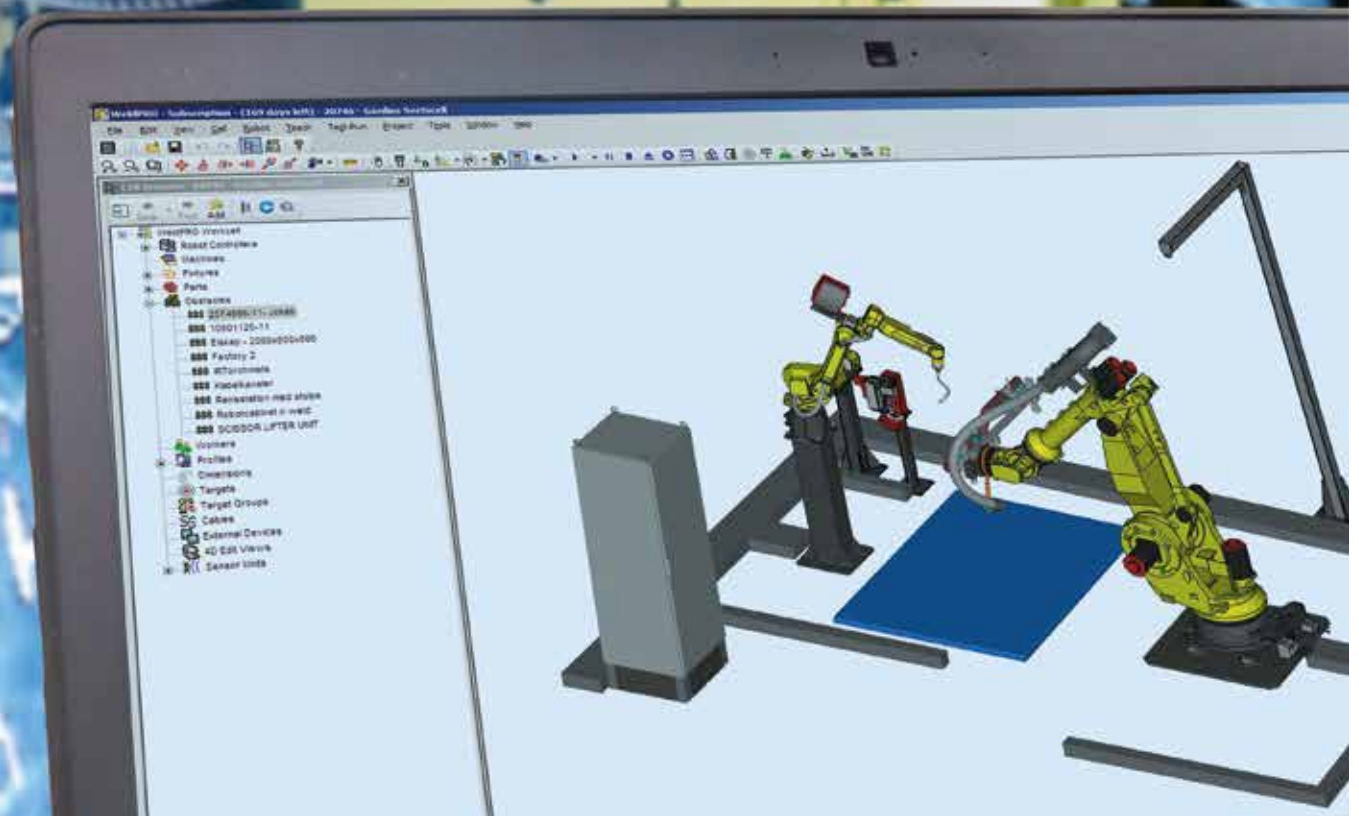


THE FACTORY AUTOMATION COMPANY

FANUC

WeldPRO

Intelligente 3D Simulation
für Schweißaufgaben



Eigenschaften

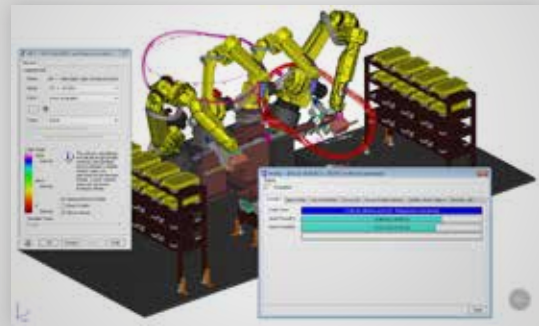
- integrierte virtuelle Robotersteuerung, **die Positionen und Zykluszeiten validiert**
- **virtuelles Teach Pendant** funktioniert wie ein reales Teach Pendant und bietet eine realistische Programmierumgebung
- **Leistungs- und Erreichbarkeitskontrollen**, Kollisionserkennung und genaue Zykluszeitenschätzung
- **mit realem Roboter verbindbar** für schnellen Upload und Download
- detaillierte **Hilfe und „How To“ Anleitungen** um einen erfolgreichen Start zu gewährleisten

FANUC WeldPRO – Optimieren Sie Ihren Roboterprozess offline

- **Workcell Wizard** führt den Benutzer Schritt für Schritt durch den Entwicklungsprozess der Schweißzelle, inkl. Robotermodell, Steuerung, Lackierpistole, etc.
- **Workcell Browser** ermöglicht schnellen Zugriff zu jeglichen Details der Arbeitszelle, die erweitert, geprüft und angepasst werden können
- **Structured Menus** ermöglicht schnellen Zugriff zu Teilen, die für die Inbetriebnahme der Schweißpistole, des Drehtisches oder anderer Geräte benötigt werden
- **CAD to path functionality** Die CAD zu Path Funktion erlaubt eine schnelle und einfache Erstellung von Programmen unter Verwendung vorgegebener Bewegungsmuster

Vorteile

- **Applikationsuntersuchung** - die Programmierung kann starten, bevor das tatsächliche Robotersystem installiert ist
- **schnell und genau** - Importieren von CAD Daten für das Zellenlayout
- **einfache Simulation** - Simulieren des Robotersystembetriebs und der Systemleistung
- **verbessern und debuggen** - mit der laufenden Produktionslinie können Bediener die Programme verbessern und anpassen ohne Ausfallzeit und Produktionsverluste
- **schnelle und kosteneffiziente Fehlersuche** durch einfaches Laden eines Roboter Backups



Prozessverifizierung

- **Die genaue Zykluszeit** kann durch die laufende Robotersimulation kalkuliert werden
- **Die Profiler Funktion** analysiert und zeigt die Ausführung, Bewegung und Wartezeit für jede Programmzeile
- **Die visuelle Identifikation der Kollision** während der Simulation hilft, Kollisionen zu vermeiden und ermöglicht den Austausch/die Neuprogrammierung des Roboters
- **Anzeige des TCP Pfades** mit Bezug auf Geschwindigkeit, Orientierung und Beschleunigung. Das ermöglicht die Nachbesserung des Roboterprogramms bevor der Roboter tatsächlich einsetzt
- **Ermöglicht I/O Mapping** zwischen dem Roboter und der Arbeitszelle für Kommunikations- und Synchronisationszwecke
- **Aufnahme der Simulation** des Robotersystems für zukünftige Präsentationen und/oder Vorschläge

Teachen von Programmen

- WeldPro unterstützt **die automatische Pfaderstellung** von einem CAD Modell eines Teils
- Mögliche Programmierung des Roboterpfades durch das eingebaute **virtuelle Teach Pendant**
- **Visuelle Anzeige** der Schweißraupe und des Schweißbrennerpfades, um Prozesse zu optimieren
- **Profiler Funktion**, um den Pfad bezüglich der Prozess- und Bewegungszeit des Roboters anzupassen

JETZT WeldPRO
TESTEN!
WWW.FANUC.EU/ROBOGUIDE