

THE FACTORY AUTOMATION COMPANY

**FANUC**

# Roboți

Prezentarea generală a roboților



# DE LA CEL MAI MIC LA CEL MAI PUTERNIC



## 100% FANUC

FANUC oferă cea mai mare și mai diversificată gamă de roboți din lume, pentru o varietate de aplicații și industrii. Roboții sunt componentă cheie – gândiți să fie flexibili pentru specificațiile fiecărei aplicații, se integrează simplu în liniile de automatizare și reprezintă soluția cea mai solicitată.

FANUC este cel mai mare producător global de automatizări pentru fabrici, cu 40 de ani de experiență în dezvoltarea tehnologiei robotice și clienți mulțumiți în fiecare colț al globului.

### Avantajele de care beneficiați:

- peste 100 de modele diferite de roboți
- sarcini de până la 2.300 kg
- raze de acțiune de până la 4.683 mm
- exploatare simplă
- consum de energie optimizat
- piese de schimb disponibile pe toată durata de viață a produselor

## Scenariile dificile de automatizare completă sunt foarte simple pentru noi:

Toți roboții, utilajele cu comandă numerică și mașinile FANUC au platformă de comandă comună. Drept urmare, roboții folosiți pentru încărcare și descărcare se pot integra cu ușurință în conceptele tehnice pe care le utilizați. Conexiunea între un utilaj și un robot se face simplu, prin interfața FANUC. CNC-ul are ecrane pentru monitorizarea și comanda robotului și invers.

De asemenea, oferim soluții de rețea robuste, care permit conectarea liniilor de producție automate și a sistemelor de prelucrare.

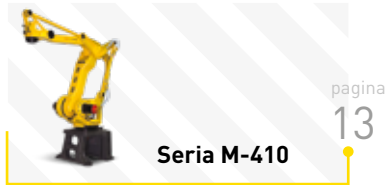
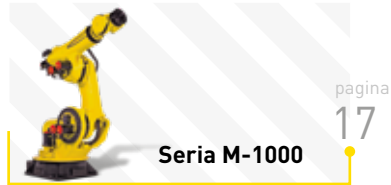
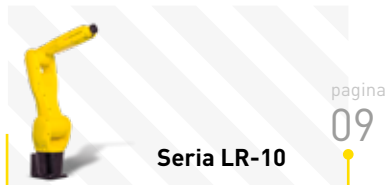
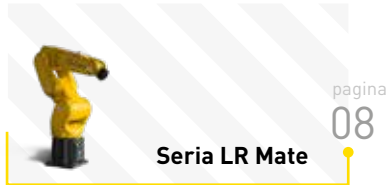


## PLATFORMĂ DE COMANDĂ COMUNĂ, POSIBILITĂȚI NELIMITATE



# CUPRINS

## Roboți articulați



## Roboți colaborativi



## Roboți Delta



## Roboți SCARA



## Roboți de paletizare



## Roboți pentru sudare cu arc electric



Seria ARC Mate 50

pagina  
31



Seria ARC Mate 100

pagina  
31



Seria ARC Mate 120

pagina  
31



M-710iC/12L

pagina  
32



M-710iC/20L

pagina  
32

## Roboți de vopsit



Seria Paint Mate 200

pagina  
34



Seria P-40

pagina  
34



Seria P-50

pagina  
34



Seria P-250

pagina  
34



Seria P-350

pagina  
34



Seria P-1000

pagina  
34

## Controler



Controler R-30iB Plus

pagina  
35



iPendant Touch

pagina  
36



Tablet TP

pagina  
37

Accesorii și funcții

pagina  
38

iRVision

pagina  
40

Zero Down Time

pagina  
41

ROBOGUIDE

pagina  
42

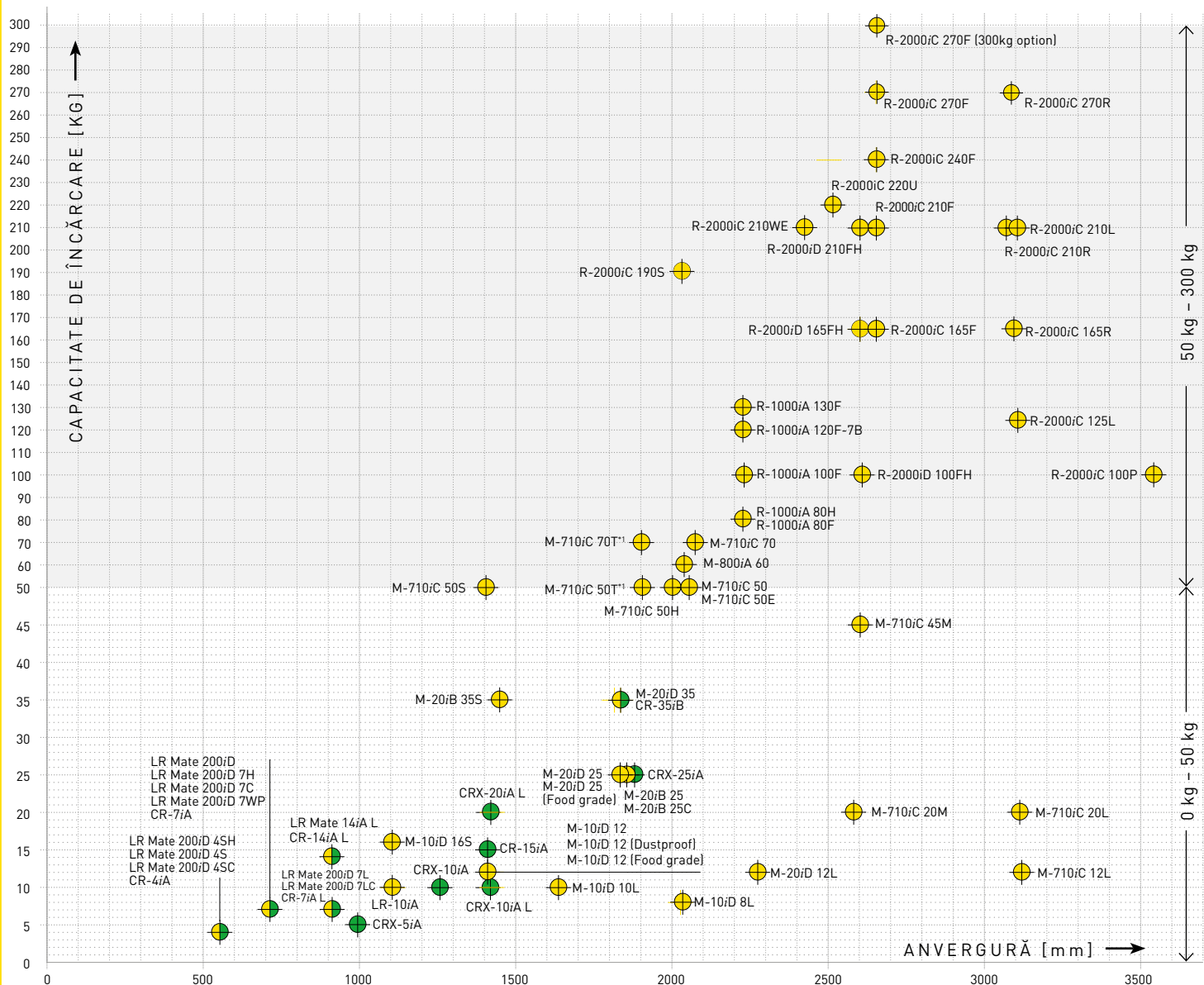
Suport service

pagina  
44

Prezentare generală roboți

pagina  
46

LR Mate | LR-10 | M-10 | M-20 | M-710 | M-800 | R-1000 | R-2000 | CR | CRX



**Seria LR Mate**  
Pagina ..... 8



**Seria LR-10**  
Pagina ..... 9



**Seria M-10**  
Pagina ..... 11



**Seria M-20**  
Pagina ..... 12



**Seria M-710**  
Pagina ..... 14



**Seria M-800**  
Pagina ..... 15



**Seria R-1000**  
Pagina ..... 19



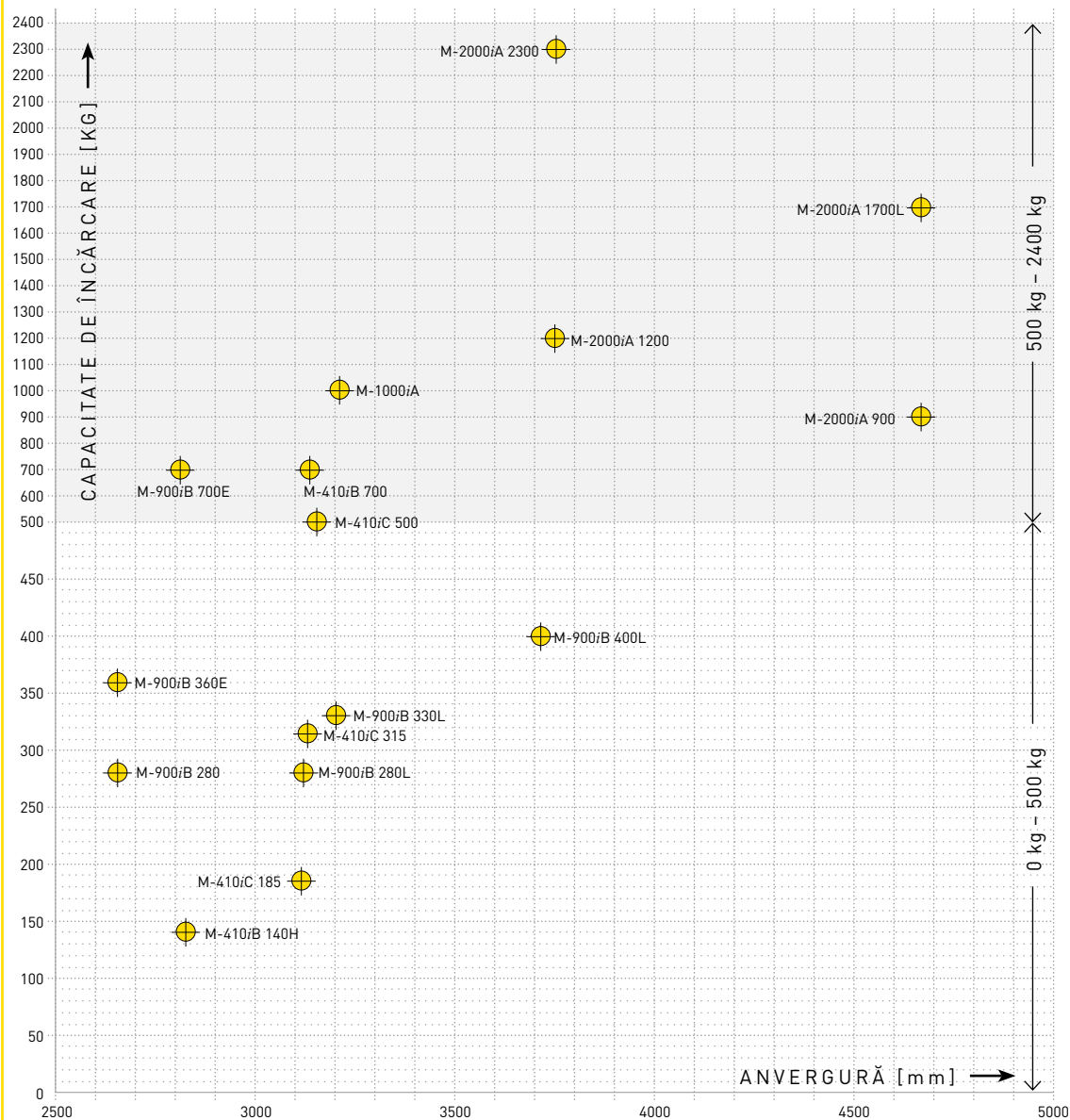
**Seria R-2000**  
Pagina ..... 20



**Seria CR**  
**Seria CRX**  
Pagina ..... 21

\*1) în funcție de specificațiile șinei

## M-410 | M-900 | M-1000 | M-2000



**Seria M-410**  
Pagina ..... 13



**Seria M-900**  
Pagina ..... 16



**Seria M-1000**  
Pagina ..... 17



**Seria M-2000**  
Pagina ..... 18



# Seria LR Mate



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **14 kg**



Anvergură max.: **911 mm**



## Versiuni disponibile de roboți:

LR Mate 200iD/4SH	5 axe
LR Mate 200iD/4S	Model standard
LR Mate 200iD/4SC	Clean Room, Lubrifiant alimentar, Dry Room
LR Mate 200iD/7H	5 axe
LR Mate 200iD/7C	Clean Room, Lubrifiant alimentar
LR Mate 200iD/7WP	Impermeabil
LR Mate 200iD	Model standard
LR Mate 200iD/7L	Model standard
LR Mate 200iD/7LC	Clean Room, Lubrifiant alimentar
LR Mate 200iD/14L	Model standard



LR Mate 200iD

Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare [°]						Viteză maximă [°/s] <sup>17</sup>						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (kw)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
LR Mate 200	iD	4SH	●	-	○	●	-	-	4	550	5	± 0.013**	19	360	230	402	240	720	-	460	460	520	560	1500	-	8.86/0.2	4.0/0.046 (5.5/0.083)	-	0.5	IP67	IP67
LR Mate 200	iD	4S	●	-	○	●	-	-	4	550	6	± 0.01**	20	360	230	402	380	240	720	460	460	520	560	900	8.86/0.2	8.86/0.2	4.9/0.067	0.5	IP67	IP67	
LR Mate 200	iD	4SC	●	-	○	●	-	-	4	550	6	± 0.013**	20	360	230	402	380	236	720	460	460	520	560	900	8.86/0.2	8.86/0.2	4.9/0.067	0.5	IP67	IP67	
LR Mate 200	iD	7H	●	-	○	●	-	-	7	717	5	± 0.018**	24	360	245	420	250	720	-	450	380	520	545	1500	-	16.6/0.47	4.0/0.046 (5.5/0.15)	-	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K
LR Mate 200	iD	7C	●	-	○	●	-	-	7	717	6	± 0.018**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67	IP67	
LR Mate 200	iD	7WP	●	-	-	●	-	-	7	717	6	± 0.018**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K	
LR Mate 200	iD		●	-	○	●	-	-	7	717	6	± 0.01**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K	
LR Mate 200	iD	7L	●	-	○	●	-	-	7	911	6	± 0.01**	27	360	245	430	380	250	720	370	310	410	550	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K	
LR Mate 200	iD	7LC	●	-	○	●	-	-	7	911	6	± 0.018**	27	360	245	430	380	250	720	370	310	410	550	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67	IP67	
LR Mate 200	iD	14L	●	-	○	●	-	-	14	911	6	± 0.01**	27	360	245	430	380	250	720	120	61	58	400	240	400	31.0/0.66	31.0/0.66	13.4/0.30	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K

● standard ○ la cerere - indisponibil [ ] cu opțiuni hardware și/sau software \*17) doar pentru LR Mate 200iD/14L: viteză max. 500 mm/s \*\* Pe baza ISO9283



# Seria LR-10



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **10/13 kg \*3**



Anvergură max.: **1101 mm**

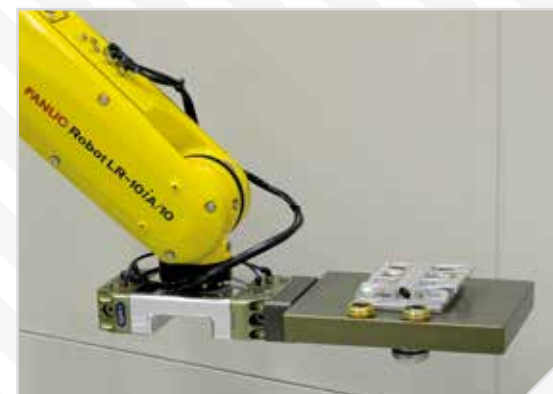
## Versiuni disponibile de roboți:

LR-10iA/10

Model standard, Dry Room



LR-10iA/10



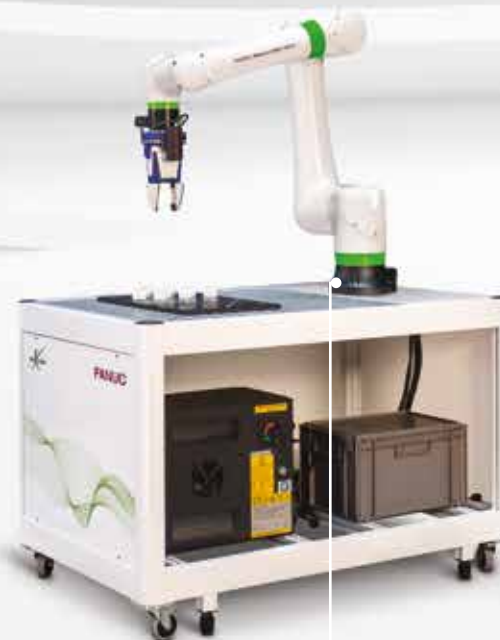
Robot			Controler					Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)						Viteză maximă (°/s)*						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (kW)	Protecție		
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei								J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					standard/optional	Articulație și braț J3 standard/optional	
			R-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A																								Cabina B
LR-10	iA	10	●	-	-	●	-	-	10/13*3	1101	6	± 0.01 **	46	370	235	421	380	250	720	300	230	340	500	400	800	21.0/0.77	21.0/0.77	10.0/0.28	-	IP67	IP67

● standard ○ la cerere - indisponibil ( ) cu opțiuni hardware și/sau software \*3) opțional mod capacitate de încărcare sporită = max. 890mm spațiu de operare \*\* Pe baza ISO9283

# Pachete educaționale



ER-4iA



CRX-5iA / CRX-10iA / CRX-10iA/L

## Expertiză în domeniul roboticii pentru școli și universități

Toate competențele esențiale aflate într-un pachet dedicat.

Conceput pentru studenți, acesta le permite tinerilor să dobândească experiență de primă mână în programarea și operarea roboților industriali de ultimă oră. Conținutul pachetului este extrem de relevant pentru aplicațiile moderne din fabrică și conține tot ce au nevoie instructorii în scopuri didactice.

# Seria M-10



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **16 kg**



Anvergură max.: **2028 mm**

## Versiuni disponibile de roboți:

M-10iD/8L, / 10L	Model standard
M-10iD/12	Model standard
M-10iD/12 (Dustproof)	Rezistent la praf
M-10iD/12 (Food grade)	Lubrifiant alimentar
M-10iD/16S	Model standard



M-10iD/12



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Reparabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)						Viteză maximă (°/s)						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (kW)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
			R-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A	Cabina B																							
M-10	iD	8L	●	-	-	○	●	○	8	2032	6	± 0.03**	180	340 (370)	235	455	380	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	210	210	220	430	450	720	16.1/0.63	16.1/0.63	5.9/0.061	1	IP54	IP67
M-10	iD	10L	●	-	-	○	●	○	10	1636	6	± 0.03**	150	340 (370)	235	455	380	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	260	240	260	430	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54/IP65	IP67
M-10	iD	12	●	-	-	○	●	○	12	1441	6	± 0.02**	145	340 (370)	235	455	380	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54/IP65	IP67
M-10	iD	12 <sup>*18)</sup>	●	-	-	○	●	○	12	1441	6	± 0.02**	145	340 (370)	235	455	380	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP67	IP67
M-10	iD	12 <sup>*19)</sup>	●	-	-	○	●	○	12	1441	6	± 0.02**	145	340 (370)	235	455	380	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP65	IP67
M-10	iD	16S	●	-	-	○	●	○	16	1103	6	± 0.02**	140	340 (370)	235	340	380	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	290	270	270	430	450	730	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54 /IP65	IP67

● standard ○ la cerere - indisponibil | | cu opțiuni hardware și/sau software \*18) Rezistent la praf \*19) Industrie alimentară \*21) Gamă extinsă cabluri externe \*\* Pe baza ISO9283

# Seria M-20



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **35 kg**



Anvergură max.: **2272 mm**



M-20iD/12L

## Versiuni disponibile de roboți:

M-20iD/12L	Model standard
M-20iB/25	Complet închis
M-20iB/25C	Clean Room, Lubrifiant alimentar
M-20iB/35S	Complet închis
M-20iD/25	Model standard
M-20iD/25 (Food grade)	Lubrifiant alimentar
M-20iD/35	Model standard



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare [°]						Viteză maximă [°/s]						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm²)	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm²)	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm²)	Consumul mediu de energie (kw)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune	Tipul carcasei										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
M-20	iD	12L	●	-	-	○	●	●	12	2272	6	± 0.03**	250	340 (370)	260	475	400	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	210	210	265	420	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54/IP65	IP67
M-20	iB	25	●	-	-	○	●	○	25	1853	6	± 0.02**	210	340 (360)	240	303	400	290	540	205	205	260	415	415	880	51/2.2	51/2.2	31/1.2	1	IP67	IP67
M-20	iD	25	●	-	-	○	●	○	25	1831	6	± 0.02**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	210	210	265	420	420	720	52.0/2.4	52.0/2.4	32.0/1.2	1	IP54/IP65	IP67
M-20	iD	25 <sup>*19</sup>	●	-	-	○	●	○	25	1831	6	± 0.02**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	210	210	265	420	420	720	52.0/2.4	52.0/2.4	32.0/1.2	1	IP65	IP67
M-20	iB	25C	●	-	-	○	●	○	25	1853	6	± 0.023**	210	340 (360)	240	303	400	290	540	205	205	260	415	415	880	51/2.2	51 / 2.2	31 / 1.2	1	IP67	IP67
M-20	iB	35S	●	-	-	-	●	○	35	1445	6	± 0.02**	205	340 (360)	240	301.5	400	260	540	205	205	260	415	415	880	51 / 2.2	51 / 2.2	31 / 1.2	1	IP67	IP67
M-20	iD	35	●	-	-	○	●	○	35	1831	6	± 0.03**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	180	180	200	350	350	400	110.0/4.0	110.0/4.0	60.0/1.5	1	IP54/IP65	IP67

● standard ○ la cerere - indisponibil [ ] cu opțiuni hardware și/sau software \*19) Industrie alimentară \*21) Gamă extinsă cabluri externe \*\* Pe baza ISO9283

# Seria M-410



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **700 kg**



Anvergură max.: **3143 mm**



M-410iC/185

## Versiuni disponibile de roboți:

M-410iB/140H	5 axe
M-410iB/700	Model standard
M-410iC/110	Model standard
M-410iC/185, /315, /500	Model standard



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare [°]						Viteză maximă [°/s]						Moment J4 / Inerția [Nm/kgm²]	Moment J5 / Inerția [Nm/kgm²]	Moment J6 / Inerția [Nm/kgm²]	Consumul mediu de energie (Kw)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune	Tipul carcasei										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
M-410	iB	140H	●	-	-	-	●	○	140	2850	5	± 0.2	1200	360	155	112	20	720	-	140	115	135	135	420	-	147	53	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	110	●	-	-	-	●	○	110	2403	4	± 0.5	1030	370	125	140	720	-	145	130	140	420	-	-	53	-	-	3	IP54	IP54	
M-410	iC	185	●	-	-	-	●	○	185	3143	4	± 0.5	1600 (1330) <sup>*5</sup>	360	144	136	720	-	140	140	140	305	-	-	88	-	-	3	IP54	IP54	
M-410	iC	315	●	-	-	-	●	○	315	3143	4	± 0.5	1600 (1330) <sup>*5</sup>	360	144	136	720	-	90	100	110	195	-	-	155	-	-	3	IP54	IP54	
M-410	iC	500	●	-	-	-	●	○	500	3143	4	± 0.5	2410 (1910) <sup>*5</sup>	370	144	136	720	-	85	85	85	200	-	-	250	-	-	3	IP54	IP54	
M-410	iB	700	●	-	-	-	●	○	700	3143	4	± 0.5	2700	360	144	136	540	-	60	60	60	120	-	-	490	-	-	3	IP54	IP54	

● standard ○ la cerere - indisponibil ( ) cu opțiuni hardware și/sau software \*4) Tip piedestal (cu controller) \*5) Tip baza compactă (fără controller)

# Seria M-710



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **70 kg**



Anvergură max.: **3123 mm**



M-710iD/50M

## Versiuni disponibile de roboți:

M-710iC/12L	Articulație tubulară
M-710iC/20L	Model standard
M-710iC/20M, /45M	Model standard
M-710iC/50S	Model standard
M-710iC/50H	5 axe
M-710iC/50, /70	Model standard
M-710iC/50E	Decalaj articulație
M-710iC/50T, /70T	Montaj suspendat
M-710iD/50M	Model standard



Robot			Controler					Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Reparațiabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare [°]						Viteză maximă [°/s]						Moment J4 / Inertia (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inertia (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inertia (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (Kw)	Protecție		
Serie	Versiune	Tip	Versiune										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					standard/optional	Articulație și braț J3 standard/optional	
			R-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A																								Cabina B
M-710	iC	12L	●	-	-	○	●	○	12	3123	6	± 0.09**	540	360	225	434	400	380	720	180	180	180	400	430	630	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	20L	●	-	-	○	●	○	20	3110	6	± 0.06**	540	360	225	432	400	280	900	175	175	180	350	360	600	39.2/0.88	39.2/0.88	19.6/0.25	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	20M	●	-	-	○	●	○	20	2582	6	± 0.06**	530	360	225	435	400	280	900	175	175	180	350	360	600	39.2/0.88	39.2/0.88	19.6/0.25	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	45M	●	-	-	○	●	○	45	2606	6	± 0.06**	570	360	225	440	800	250	800	180	180	180	250	250	360	206/28	206/28	127/20	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50S	●	-	-	○	●	○	50	1359	6	± 0.04**	545	360	169	376	720	250	720	175	175	175	250	250	355	206/28	206/28	127/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50T	●	-	-	○	●	○	50	1900**1	6	± 0.07	410	*1)	261	491	720	250	720	*1)	175	175	250	250	355	206/28	206/28	127/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50H	●	-	-	○	●	○	50	2003	5	± 0.15	540	360	225	440	234	720	-	175	175	175	175	720	-	150/6.3	68/2.5	-	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50	●	-	-	○	●	○	50	2050	6	± 0.03**	560	360	225	440	720	250	720	175	175	175	250	250	355	206/28	206/28	127/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50E	●	-	-	○	●	○	50	2050	6	± 0.07	560	360	225	440	720	380	720	175	175	175	250	240	340	206/28	176/10.8	98/3.3	2.5	IP54	IP67
M-710	iC	70T	●	-	-	○	●	○	70	1900**1	6	± 0.07	410	*1)	261	491	720	250	720	*1)	120	120	225	225	225	294/28	294/28	147/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	70	●	-	-	○	●	○	70	2050	6	± 0.04**	560	360	225	440	720	250	720	160	120	120	225	225	225	294/28	294/28	147/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iD	50M	●	-	-	○	●	○	50	2606	6	± 0.06	600	370	225	440	800	250	800	180	180	180	260	260	370	215/30	215/30	130/20	2.5	IP54/IP67	IP67

● standard ○ la cerere - indisponibil ( ) cu opțiuni hardware și/sau software \*1) în funcție de specificațiile șinei \*\* Pe baza ISO9283

# Seria M-800



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **60 kg**



Anvergură max.: **2040 mm**

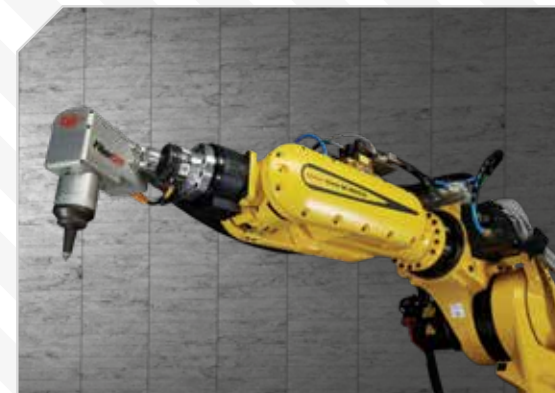
## Versiuni disponibile de roboți:

M-800iA/60

Model cu rigiditate sporită



M-800iA/60



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repeatabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)						Viteză maximă (°/s)						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (Kw)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
			R-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A	Cabina B																							
M-800	iA	60	●	-	-	-	●	○	60	2040	6	± 0.03**	820	370	225	340	720	250	720	150	150	150	260	260	400	210/30	210/30	130/20	2,5	-	-

● standard ○ la cerere - indisponibil [ ] cu opțiuni hardware și/sau software \*\* Pe baza ISO9283

# Seria M-900



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **700 kg**



Anvergură max.: **3704 mm**

## Versiuni disponibile de roboți:

M-900iB/280 Model cu rigiditate superioară

M-900iB/360E, /700E Model standard

M-900iB/280L, /330L, /400L Model standard



M-900iB/700E



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repeatabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare [°]						Viteză maximă [°/s]						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (kw)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
			R-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A	Cabina B																							
M-900	iB	280	●	-	-	-	●	○	280	2655	6	± 0.1**	1700	370	151	224	720	250	720	110	105	100	110	110	180	1960/260 (460)	1960/260 (460)	1050/160 (360)	3	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	280L	●	-	-	-	●	○	280	3103	6	± 0.1**	1600	370	151	224	720	250	720	110	105	100	125	125	205	1700/215 (340)	1700/215 (340)	950/140 (260)	3	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	330L	●	-	-	-	●	○	330	3203	6	± 0.1**	1780	370	151	164	720	250	720	100	85	85	90	85	165	2205/340	2205/340	1200/220	3	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	360E	●	-	-	-	●	○	360	2655	6	± 0.1**	1540	370	151	224	720	250	720	100	105	100	110	110	180	2330/500	2330/500	1280/360	3	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	400L	●	-	-	-	-	●	400	3704	6	± 0.1**	3150	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	100	160	3400/1098	3400/1098	1725/444	5	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	700E	●	-	-	-	-	●	700	2832	6	± 0.1**	3040	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	100	160	5000/1098	5000/1098	2800/444	5	IP54 /IP56	IP67

● standard ○ la cerere - indisponibil [ ] cu opțiuni hardware și/sau software \*\* Pe baza ISO9283



# Seria M-1000



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **1000 kg**



Anvergură max.: **3253 mm**

## Versiuni disponibile de roboți:

M-1000iA

Model standard



M-1000iA



Robot			Controler					Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)						Viteză maximă (°/s)						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (Kw)	Protecție		
Serie	Versiune	Tip	Versiune	Tipul carcasei									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional	
M-1000	iA		● R-30iB Plus	- Cabina Compact	- Cabina de exterior	- Cabina Mate	● Cabina A	○ Cabina B	1000	3253	6	± 0.1**	5300	330	145	260	720	240	720	60	50	50	70	70	85	8800/1750	8800/1750	5800/840	8	IP54	IP67

● standard ○ la cerere - indisponibil [ ] cu opțiuni hardware și/sau software \*\* Pe baza ISO9283

# Seria M-2000



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **2300 kg**



Anvergură max.: **4683 mm**

## Versiuni disponibile de roboți:

M-2000iA/900L, /1700L Model standard

M-2000iA/1200, /2300 Model standard



M-2000iA/1700L



Robot			Controler					Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare [°]						Viteză maximă [°/s]						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm²)	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm²)	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm²)	Consumul mediu de energie (Kw)	Protecție		
Serie	Versiune	Tip	Versiune	Tipul carcasei									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional	
M-2000	iA	900L	●	-	-	-	●	○	900	4683	6	± 0.18**	9600	330	160	165	720	240	720	45	30	30	50	50	70	14700/2989	14700/2989	4900/2195	8	IP54/IP56	IP67
M-2000	iA	1200	●	-	-	-	●	○	1200 (1350)	3734	6	± 0.18**	8600	330	160	165	720	240	720	45	30(25)	30	50	50	70	14700/2989	14700/2989	4900/2195	8	IP54/IP56	IP67
M-2000	iA	1700L	●	-	-	-	●	○	1700	4683	6	± 0.27**	12500	330	160	165	720	240	720	20	14	14	18	18	40	29400/7500	29400/7500	8820/5500	8	IP54/IP56	IP67
M-2000	iA	2300	●	-	-	-	●	○	2300	3734	6	± 0.18**	11000	330	160	165	720	240	720	20	14	14	18	18	40	29400/7500	29400/7500	8820/5500	8	IP54/IP56	IP67

● standard ○ la cerere - indisponibil ( ) cu opțiuni hardware și/sau software \*\* Pe baza ISO9283

# Seria R-1000



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **130 kg**



Anvergură max.: **2230 mm**



R-1000iA

## Versiuni disponibile de roboți:

R-1000iA/80H	5 axe
R-1000iA/80F, /100F	Model standard
R-1000iA/120F-7B	7 axe
R-1000iA/130F	Model standard



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)							Viteză maximă (°/s)							Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (Kw)	Protecție					
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J7	J1	J2	J3	J4	J5	J6	J7					Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (Kw)	Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
			R-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A	Cabina B																													
R-1000	iA	80H	●	-	-	○	●	○	80	2230	5	± 0.03**	610	360	245	215	20	720	-	-	185	180	180	180	500	-	-	-/48	-/25	-	2.5	IP54/IP55	IP67				
R-1000	iA	80F	●	-	-	○	●	○	80	2230	6	± 0.03**	620	360	245	360	720	250	720	-	170	140	160	230	230	350	-	380/30	380/30	200/20	2.5	IP54 /IP56	IP67				
R-1000	iA	100F	●	-	-	○	●	○	100	2230	6	± 0.03**	665	360	245	360	720	250	720	-	130	110	120	170	170	250	-	690/57	690/57	260/32	2.5	IP54 /IP56	IP67				
R-1000	iA	120F-7B	●	-	-	○	●	○	120	2230	7	± 0.03**	790	360	200	385	720	250	720	225	130	110	120	170	170	250	130	800/71	800/71	360/38	2.5	IP54 /IP56	IP67				
R-1000	iA	130F	●	-	-	○	●	○	130	2230	6	± 0.03**	675	360	245	360	720	250	720	-	130	110	120	170	170	250	-	800/71	800/71	360/38	3	IP54 /IP56	IP67				

● standard ○ la cerere - indisponibil ( ) cu opțiuni hardware și/sau software \*\* Pe baza ISO9283

# Seria R-2000



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **270 kg**



Anvergură max.: **3540 mm**



R-2000iD/210FH

## Versiuni disponibile de roboți:

R-2000iC/100P	Montaj pe rastel
R-2000iC/125L, /210L	Model standard
R-2000iD/100FH, /165FH, /210FH	Articulație tubulară
R-2000iC/220U	Montaj inversat
R-2000iC/165F, /210F, /240F, 270F	Model standard
R-2000iC/165R, /210R, /270R	Montaj tip rastel
R-2000iC/190S	Model de mare precizie
R-2000iC/210WE	Impermeabil



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Reparabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)						Viteză maximă (°/s)						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (kW)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei									Gamă de mișcare (°)						Viteză maximă (°/s)										Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
			R-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A	Cabina B						J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
R-2000	iC	100P	●	-	-	-	●	○	100	3540	6	± 0.05**	1470	370	200	375	720	250	720	120	100	115	140	140	210	1000/227	1000/227	706/196	2.5	IP54	IP67
R-2000	iD	100FH	●	-	-	○	●	○	100	2605	6	± 0.05**	1150	370	140	234	420	250	420	105	130	130	200	160	300	850/90	850/90	450/50	2.5	IP54	IP67
R-2000	iC	125L	●	-	-	○	●	○	125	3100	6	± 0.05**	1115	370	136	301	720	250	720	130	115	125	180	180	260	710/72	710/72	355/40	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	165F	●	-	-	○	●	○	165	2655	6	± 0.05**	1090	370	136	312	720	250	720	130	115	125	180	180	260	940/120	940/120	490/100	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iD	165FH	●	-	-	○	●	○	165	2605	6	± 0.05**	1130	370	140	234	420	250	420	130	110	115	175	170	280	1000/122	1000/122	620/100	2.5	IP54	IP67
R-2000	iC	165R	●	-	-	-	●	○	165	3095	6	± 0.05**	1370	370	200	375	720	250	720	115	110	125	180	180	260	940/89	940/89	490/46	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	190S	●	-	-	-	●	○	190	2040	6	± 0.03**	1120	370	210	340	720	250	720	105	90	145	120	120	200	1200/200	1200/200	630/180	3	IP54	IP67
R-2000	iC	210F	●	-	-	○	●	○	210	2655	6	± 0.05**	1090	370	136	312	720	250	720	120	105	110	140	140	220	1360/225.4	1360/225.4	735/196	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iD	210FH	●	-	-	○	●	○	210	2605	6	± 0.05**	1130	370	140	234	420	250	420	120	90	100	140	130	220	1380/228	1380/228	735/196	2.5	IP54	IP67
R-2000	iC	210L	●	-	-	-	●	○	210	3100	6	± 0.05**	1350	370	136	301	720	250	720	105	90	85	120	120	200	1700/320	1700/320	900/230	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	210WE	●	-	-	-	●	○	210	2450	6	± 0.1**	1180	330	141	318	720	250	720	95	85	95	120	120	190	1333/141.1	1333/141.1	706/78.4	3	IP67	IP67
R-2000	iC	210R	●	-	-	-	●	○	210	3095	6	± 0.05**	1370	370	200	375	720	250	720	105	100	110	140	140	220	1360/147	1360/147	735/82	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	220U	●	-	-	-	●	○	220	2518	6	± 0.05**	1020	370	136	312	720	250	720	120	85	110	140	140	220	1360/147	1360/147	735/82	3	IP54	IP67
R-2000	iC	240F	●	-	-	○	●	○	240	2655	6	± 0.05**	1090	370	136	312	720	250	720	115	90	105	130	130	210	1400/250	1400/250	800/200	3		
R-2000	iC	270F	●	-	-	-	●	○	270	2655	6	± 0.05**	1320	370	136	312	720	250	720	105	90	85	120	120	200	1730/320	1730/320	900/230	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	270R	●	-	-	-	●	○	270	3095	6	± 0.05**	1590	370	200	375	720	250	720	105	85	85	120	120	200	1730/320	1730/320	900/230	3	IP54	IP67

● standard ○ la cerere - indisponibil ( ) cu opțiuni hardware și/sau software \*\* Pe baza ISO9283

# Seria Colaborativ



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **35 (50) kg (\*20)**



Anvergură max.: **1889 mm**

## Versiuni disponibile de roboți:

CR-4iA	Model standard
CRX-5iA	Model standard
CR-7iA	Model standard
CR-7iA/L	Model standard
CRX-10iA	Model standard
CRX-10iA/L	Model standard
CR-14iA/L	Model standard
CR-15iA	Model standard
CRX-20iA/L	Model standard
CRX-25iA	Model standard
CR-35iB	Model standard

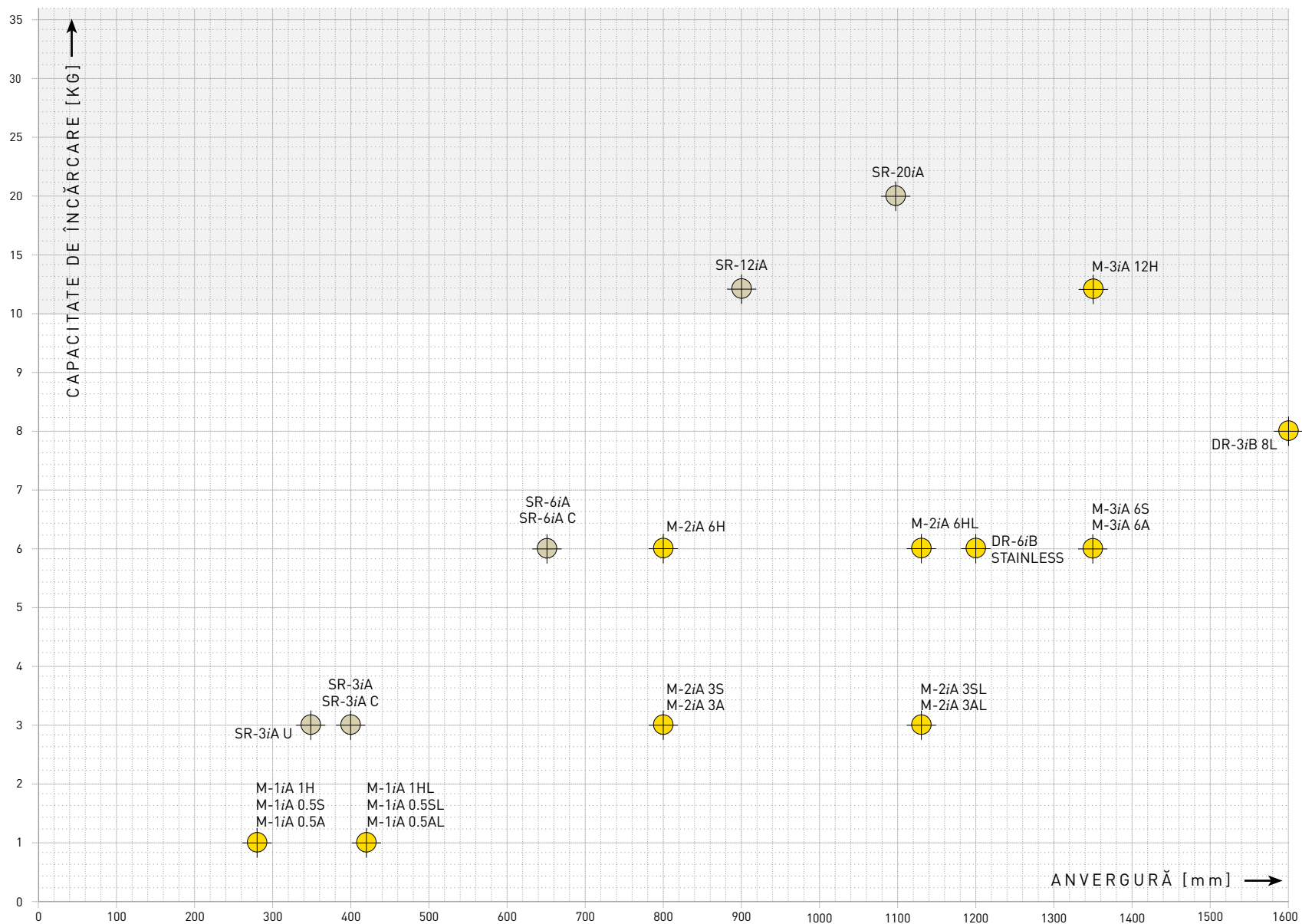


CR-35iB

CRX-10iA/L

Robot			Controler							Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare [°]						Viteză maximă [°/s]						Viteză liniară maximă (mm/s) *10	Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (kw)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
CR-4	iA		●	-	-	○	●	-	-	4	550	6	± 0.01**	48	340/360	150	354	380	200	720							1000 (*7)	8.86/0.2	8.86/0.2	4.9/0.067	0.5	IP67	IP67
CRX-5	iA		●	●	-	-	-	-	-	5	994	6	± 0.03**	25	400	360	635	380	360	450	150	150	180	225	225	225	1000 (*11)	19.0/0.77	15.4/0.50	6.7/0.10	0.3	IP67	IP67
CR-7	iA		●	-	-	○	●	-	-	7	717	6	± 0.01**	53	340/360	166	374	380	240	720							1000 (*7)	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67	IP67
CR-7	iA	L	●	-	-	○	●	-	-	7	911	6	± 0.01**	55	340/360	166	383	380	240	720							1000 (*7)	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67	IP67
CRX-10	iA		●	●	-	-	-	-	-	10	1249	6	± 0.04**	40	380	360	570	380	360	450	120	120	180	180	180	180	1000 (*11)	34.8 / 1.28	26.0 / 0.90	11.0 / 0.30	0.3	IP67	IP67
CRX-10	iA	L	●	●	-	-	-	-	-	10	1418	6	± 0.04**	40	360	360	540	380	360	450	120	120	180	180	180	180	1000 (*11)	34.8 / 1.28	26.0 / 0.90	11.0 / 0.30	0.3	IP67	IP67
CR-14	iA	L	●	-	-	-	●	-	-	14	911 (*9)	6	± 0.01**	55	340/360	166	383	380	240	720						500	31.0/0.66	31.0/0.66	13.4/0.30	0.5	IP67	IP67	
CR-15	iA		●	-	-	-	-	●	-	15	1441	6	± 0.02**	255	340	180	312	380	280	900						800/1500 (*8)	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54	IP67	
CRX-20	iA	L	●	●	-	-	-	-	-	20	1418	6	± 0.04**	41	360	360	540	380	360	450	80	80	120	112	90	112	1000	70.0/4.00	64.0/4.00	30.0/2.00	0.4	IP67	IP67
CRX-25	iA		●	●	-	-	-	-	-	25/30 (*20)	1889	6	± 0.05**	135	360	360	540	380	360	450	80	80	120	180	180	180	1000 (*11)	100.0/4.70	74.0/4.00	32.0/2.00	0.4	IP67	IP67
CR-35	iB		●	-	-	-	-	●	○	35/50 (*20)	1831	6	± 0.03**	375	370	215	338	400	280	900						750 (*7)	110/4	110/4	60.0/1.5	1	IP54	IP67	

● standard ○ la cerere - indisponibil \*7) Este necesar să setați o viteză de mișcare în funcție de evaluarea riscului sistemului, luând în considerare interferențele din zonă \*8) max. viteză carteziană 800 mm/sec (1500 mm/sec când este monitorizată siguranța) \*9) 911mm (capacitate de încărcare < 12kg) - 820 mm (capacitate de încărcare ≥ 12kg) \*10) În timpul mișcărilor pe distanțe scurte, este posibil ca viteza să nu atingă valoarea maximă declarată \*11) 2000 mm/s la viteză ridicată \*20) Actualizarea software \*\* Pe baza ISO9283



M-1iA ..... Pagina 23



M-2iA ..... Pagina 24



M-3iA ..... Pagina 25



DR-3iB ..... Pagina 26



Seria SR ..... Pagina 27

# Seria M-1



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **1 kg**



Anvergură max.: **420 mm**

## Versiuni disponibile de roboți:

M-1iA/1H	3 axe
M-1iA/0.5S	4 axe
M-1iA/0.5A	6 axe
M-1iA/1HL	3 axe
M-1iA/0.5SL	4 axe
M-1iA/0.5AL	6 axe



M-1iA/0.5A



Robot			Controler							Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)						Viteză maximă (°/s)						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (KW)	Protecție		
Serie	Versiune	Tip	Versiune	Tipul carcasei					J1						J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6	Corp standard/opțional					Articulație și braț J3 standard/opțional		
M-1	iA	1H	●	-	●	○	-	-	1	280	3	± 0.02	18 (*12)	ø 280 x 100 (*13)	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	0.2	IP20	IP20
M-1	iA	0.5S	●	-	●	○	-	-	0.5 (1)	280	4	± 0.02	20 (*12)	ø 280 x 100 (*13)	720	-	-	-	-	-	3000	-	-	-	-	-	-	-	-	0.2	IP20	IP20	
M-1	iA	0.5A	●	-	●	○	-	-	0.5 (1)	280	6	± 0.02	23 (*12)	ø 280 x 100 (*13)	720	300	720	-	-	-	1440	1440	1440	-	-	-	-	-	-	0.2	IP20	IP20	
M-1	iA	1HL	●	-	●	○	-	-	1	420	3	± 0.03	21 (*12)	ø 420 x 150 (*13)	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	0.2	IP20	IP20	
M-1	iA	0.5SL	●	-	●	○	-	-	0.5 (1)	420	4	± 0.03	23 (*12)	ø 420 x 150 (*13)	720	-	-	-	-	-	3000	-	-	-	-	-	-	-	-	0.2	IP20	IP20	
M-1	iA	0.5AL	●	-	●	○	-	-	0.5 (1)	420	6	± 0.03	26 (*12)	ø 420 x 150 (*13)	720	300	720	-	-	-	1440	1440	1440	-	-	-	-	-	-	0.2	IP20	IP20	

● standard ○ la cerere - indisponibil ( ) cu opțiuni hardware și/sau software \*12) cu suport \*13) Ø în mm pe înălțime în mm \*14) a se consulta diagrama de încărcare a articulației

# Seria M-2



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **6 kg**



Anvergură max.: **1130 mm**



M-2iA/3S

## Versiuni disponibile de roboți:

M-2iA/3S	4 axe
M-2iA/3SL	4 axe
M-2iA/3A	6 axe
M-2iA/3AL	6 axe
M-2iA/6H	3 axe
M-2iA/6HL	3 axe



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare [°]						Viteză maximă [°/s]						Moment J4 / Inerția [Nm/kgm²]	Moment J5 / Inerția [Nm/kgm²]	Moment J6 / Inerția [Nm/kgm²]	Consumul mediu de energie [KW]	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune R-30iB Plus	Tipul carcasei										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
				Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A	Cabina B																							
M-2	iA	3S	●	-	●	○	○	-	3	800	4	± 0.1	120	ø 800 x 300 <sup>(*13)</sup>	720	-	-	-	-	-	3500	-	-	*14	2.5	IP67/IP69K	IP69K				
M-2	iA	3A	●	-	●	○	○	-	3	800	6	± 0.1	140	ø 800 x 300 <sup>(*13)</sup>	720	300	720	-	-	-	1700	1700	1700	*14	2.5	IP67/IP69K	IP69K				
M-2	iA	3SL	●	-	●	○	○	-	3	1130	4	± 0.1	120	ø 1130 x 400 <sup>(*13)</sup>	720	-	-	-	-	-	3500	-	-	*14	2.5	IP67/IP69K	IP69K				
M-2	iA	3AL	●	-	●	○	○	-	3	1130	6	± 0.1	140	ø 1130 x 400 <sup>(*13)</sup>	720	300	720	-	-	-	1700	1700	1700	*14	2.5	IP67/IP69K	IP69K				
M-2	iA	6H	●	-	●	○	○	-	6	800	3	± 0.1	115	ø 800 x 300 <sup>(*13)</sup>	-	-	-	-	-	-	-	-	-	*14	2.5	IP67/IP69K	IP69K				
M-2	iA	6HL	●	-	●	○	○	-	6	1130	3	± 0.1	115	ø 1130 x 400 <sup>(*13)</sup>	-	-	-	-	-	-	-	-	-	*14	2.5	IP67/IP69K	IP69K				

● standard ○ la cerere - indisponibil ( ) cu opțiuni hardware și/sau software \*13) Ø în mm pe înălțime în mm \*14) a se consulta diagrama de încărcare a articulației





# Seria DR-3



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **8 kg**



Anvergură max.: **1600 mm**

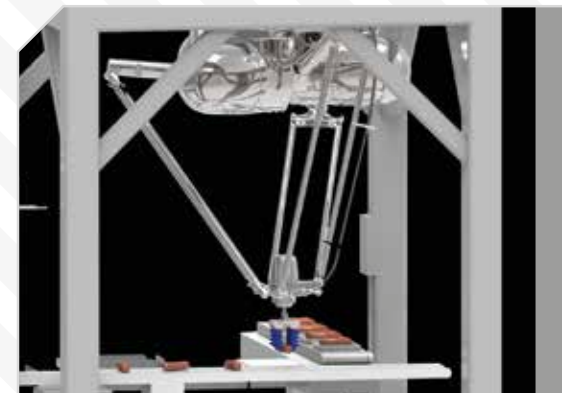
## Versiuni disponibile de roboți:

DR-3iB/6                      Inoxidabil

DR-3iB/8L                    4 axe



DR-3iB/8L



Robot			Controler					Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare [°]						Viteză maximă [°/s]						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (Kw)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei								J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
			R-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A																							
DR-3	iB	6 (STAINLESS)	●	-	●	-	○	-	6	1200	4	± 0.03**	250	ø 1200 x 450 <sup>(*13)</sup>	720	-	-				1714	-	-	-- / 0.025 [0.06]	*14	2.5	IP69K	IP69K		
DR-3	iB	8L	●	-	●	-	○	-	8	1600	4	± 0.03**	170	ø 1600 x 500 <sup>(*13)</sup>	720	-	-	10000	2000	-	-	-- / 0.2	*14	2.5	IP69K	IP69K				

● standard    ○ la cerere    - indisponibil    [ ] cu opțiuni de hardware și/sau software    \*13) diametru în mm pentru înălțime în mm    \*14) rconsultați diagrama de încărcare articulație

# Roboți SCARA



Capacitate maximă de încărcare pe articulație: **20 kg**



Anvergură max.: **1100 mm**



SR-3iA

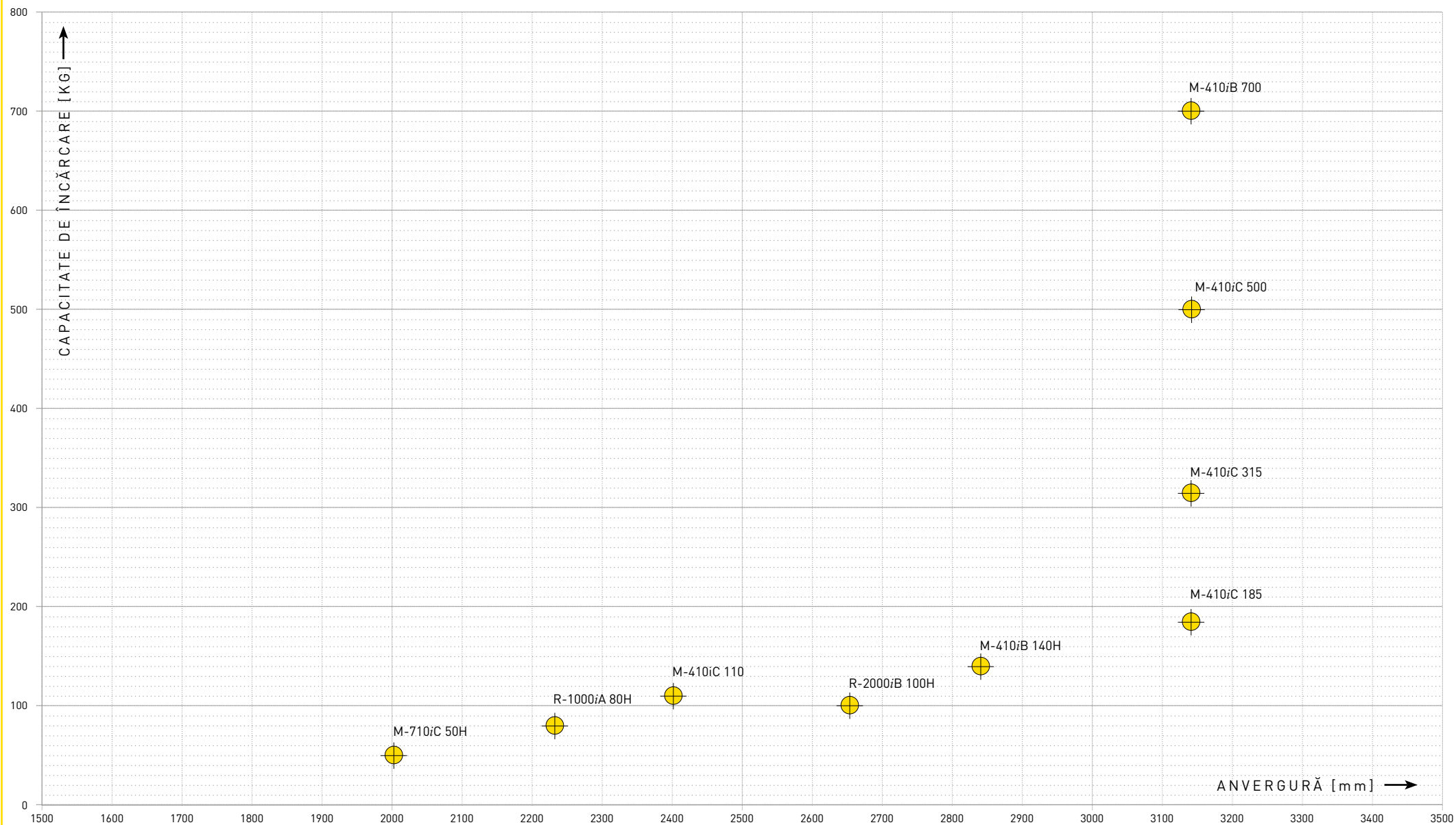
## Versiuni disponibile de roboți:

SR-3iA	Model standard
SR-3iA/C	Clean Room, Lubrifiant alimentar
SR-3iA/U	Montaj inversat
SR-3iA/H	3 axe
SR-6iA	Model standard
SR-6iA/C	Clean Room, Lubrifiant alimentar
SR-6iA/H	3 axe
SR-12iA	Model standard, Dry Room
SR-20iA	Model standard, Dry Room



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)				Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)				Viteză maximă (°/s)				Moment J4 / Inerția (Nm/kgm²)	Forță de împingere maximă (N)	Consumul mediu de energie (Kw)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune	Tipul carcasei				J1				J2	J3	J4	J1		J2	J3	J4	J1	J2	J3	J4	Corp standard/optional				Articulație și braț J3 standard/optional	
SR-3	iA		●	●	-	-	-	-	3	400	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.004°	19	284	290	200 mm*16	1400	720	780	1800 mm/s	3000	--/0.06	150	0.25	IP20	IP20
SR-3	iA	C	●	●	-	-	-	-	3	400	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.004°	21	284	290	200 mm*16	1400	720	780	1800 mm/s	3000	--/0.06	150	0.25	IP54	IP54
SR-3	iA	U	●	●	-	-	-	-	3	350	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.004°	27	450	450	140	1440	610	840	1500 mm/s	3000	--/0.06	150	0.25	IP20	IP20
SR-3	iA	H	●	●	-	-	-	-	3	400	3	± 0.01	± 0.01	± 0.01		17	284	290	200 mm*16	-	720	780	1800 mm/s	-	-	150	0.25	IP20	IP20
SR-6	iA		●	●	-	-	-	-	6	650	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.004°	30	296	300	210 mm*16	1400	440	700	2000 mm/s	2500	--/0.12	200	0.35	IP20	IP20
SR-6	iA	C	●	●	-	-	-	-	6	650	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.004°	32	296	300	210 mm*16	1400	440	700	2000 mm/s	2500	--/0.12	200	0.35	IP54	IP54
SR-6	iA	H	●	●	-	-	-	-	6	650	3	± 0.01	± 0.01	± 0.01		28	296	300	210 mm*16	-	440	700	2000 mm/s	-	-	200	0.35	IP20	IP20
SR-12	iA		●	●	-	-	-	-	12	900	4	± 0.015	± 0.015	± 0.01	± 0.005°	53	290	290	450 mm optional 300 mm	1400	440	510	2800 mm/s	2500	--/0.30	250	0.45	IP20 / IP65	IP20 / IP65
SR-20	iA		●	●	-	-	-	-	20	1100	4	± 0.02	± 0.02	± 0.01	± 0.005°	64	290	290	450 mm optional 300 mm	1700	400	500	2800 mm/s	1700	--/0.45	250	0.45	IP20 / IP65	IP20 / IP65

● standard ○ la cerere - indisponibil [ ] cu opțiuni hardware și/sau software \*16) axa z



# Roboți de paletizare



M-710iC/50H



M-410iC/110



R-1000iA/80H



Seria M-410

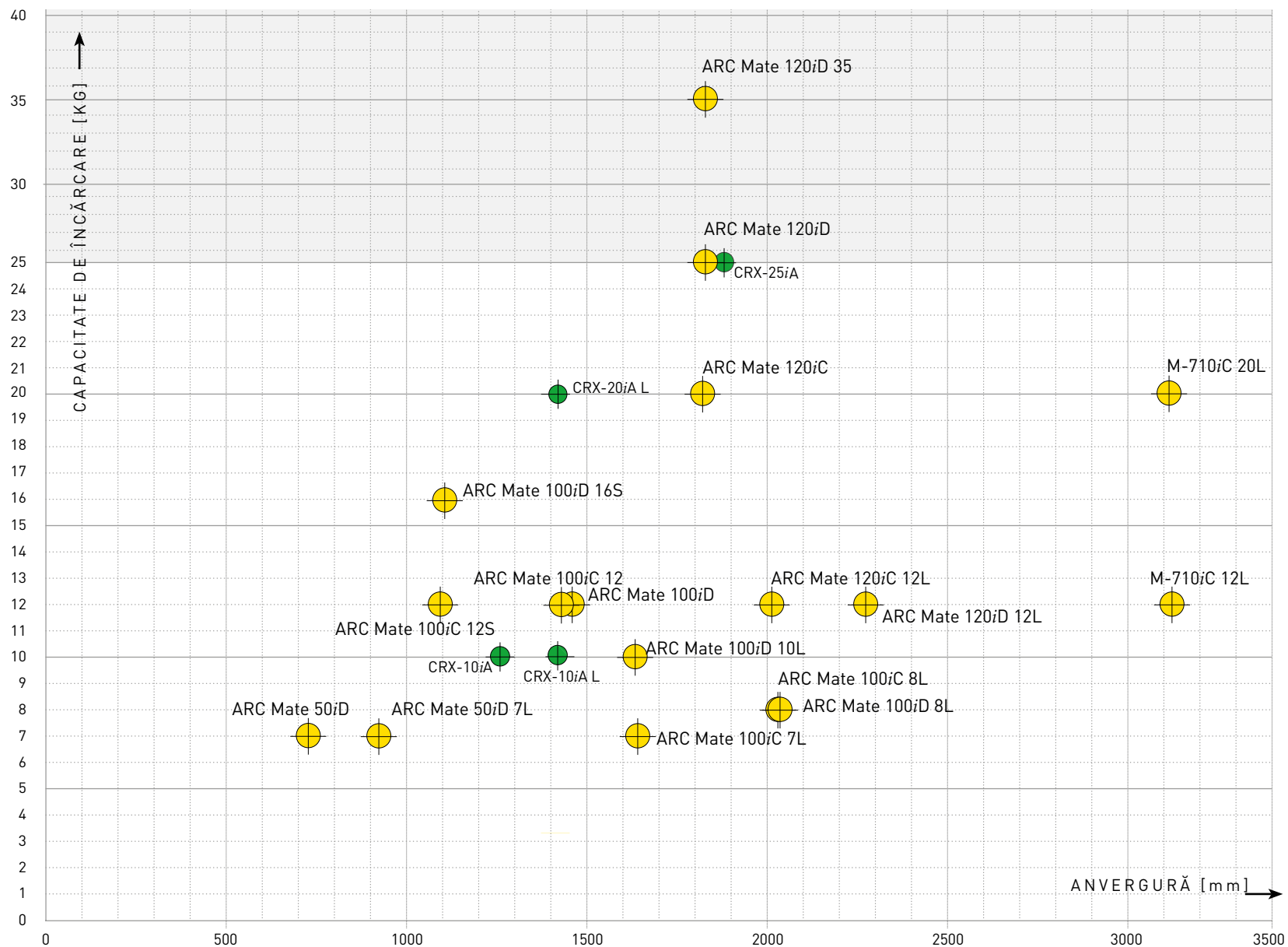
## Versiuni disponibile de roboți:

M-710iC/50H	5 axe
R-1000iA/80H	5 axe
M-410iC/110	Model standard
M-410iB/140H	5 axe
M-410iB/700	Model standard
M-410iC/185, /315, /500	Model standard



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)						Viteză maximă (°/s)						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm²)	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm²)	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm²)	Consumul mediu de energie (KW)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
			R-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A	Cabina B																							
M-710	iC	50H	●	-	-	○	●	○	50	2003	5	± 0.15	540	360	225	440	234	720	-	175	175	175	175	720	-	150/6.3	68/2.5	-	2.5	IP54/IP67	IP67
R-1000	iA	80H	●	-	-	○	●	○	80	2230	5	± 0.03**	610	360	245	215	20	720	-	185	180	180	180	500	-	-/48	-/25	-	2.5	IP54 /IP56	IP67
M-410	iC	110	●	-	-	-	●	○	110	2403	4	± 0.2	1030	370	125	140	720	-	145	130	140	420	-	-	-	53	-	-	1	IP54	IP67
M-410	iB	140H	●	-	-	-	●	○	140	2850	5	± 0.2	1200	360	155	112	20	720	-	140	115	135	135	420	-	147	53	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	185	●	-	-	-	●	○	185	3143	4	± 0.5	1600(1330)	360	144	136	720	-	140	140	140	305	-	-	-	88	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	315	●	-	-	-	●	○	315	3143	4	± 0.5	1600(1330)	360	144	136	720	-	90	100	110	195	-	-	-	155	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	500	●	-	-	-	●	○	500	3143	4	± 0.5	2410(1910)	370	144	136	720	-	85	85	85	200	-	-	-	250	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iB	700	●	-	-	-	●	○	700	3143	4	± 0.5	2700	360	144	136	540	-	60	60	60	120	-	-	-	490	-	-	3	IP54	IP54

● standard ○ la cerere - indisponibil [ ] cu opțiuni hardware și/sau software \*\* Pe baza ISO9283



Seria Arc Mate 50..... Pagina 31



Seria Arc Mate 100..... Pagina 31



Seria Arc Mate 120..... Pagina 31



Seria M-710..... Pagina 32



Seria CRX..... Pagina 32

# Roboți pentru sudare cu arc electric



Seria ARC Mate 50



Seria ARC Mate 100



Seria ARC Mate 120

## Versiuni disponibile de roboți:

ARC Mate 50iD	Model standard
ARC Mate 50iD/7L	Model standard
ARC Mate 100iD	Model standard
ARC Mate 100iD/8L, / 10L	Model standard
ARC Mate 100iD/16S	Model standard
ARC Mate 120iD	Model standard
ARC Mate 120iD/12L	Model standard
ARC Mate 120iD/35	Model standard



Robot			Controler					Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)						Viteză maximă (°/s)						Moment J4 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (Kw)	Protecție		
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei								J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional	
			R-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A																								Cabina B
ARC Mate 50	iD		●	-	-	●	-	-	7	717	6	± 0.018**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	545	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K
ARC Mate 50	iD	7L	●	-	-	●	-	-	7	911	6	± 0.018**	27	360	245	430	380	250	720	370	310	410	550	545	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K
ARC Mate 100	iD	8L	●	-	-	○	●	○	8	2032	6	± 0.03**	180	340 (370)	235	455	380	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	210	210	220	430	450	720	16.1/0.63	16.1/0.63	5.9/0.061	1	IP54	IP67
ARC Mate 100	iD	10L	●	-	-	○	●	○	10	1636	6	± 0.03**	150	340 (370)	235	455	380	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	260	240	260	430	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54	IP67
ARC Mate 100	iD	16S	●	-	-	○	○	○	16	1103	6	± 0.02**	140	340 (370)	235	455	380	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	290	270	270	430	450	730	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54	IP67
ARC Mate 100	iD		●	-	-	○	●	○	12	1441	6	± 0.02**	145	340 (370)	235	455	380	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54	IP67
ARC Mate 120	iD	12L	●	-	-	○	●	○	12	2272	6	± 0.03**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	210	210	265	420	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54	IP67
ARC Mate 120	iD	35	●	-	-	○	○	○	35	1831	6	± 0.03**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	180	180	200	350	350	400	110.0/4.0	110.0/4.0	60.0/1.5	1	IP54	IP67
ARC Mate 120	iD		●	-	-	○	●	○	25	1831	6	± 0.02**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360) <sup>*21</sup>	540 (900) <sup>*21</sup>	210	210	265	420	420	720	52.0/2.4	52.0/2.4	32.0/1.2	1	IP54	IP67

● standard ○ la cerere - indisponibil [ ] cu opțiuni hardware și/sau software \*21) Gamă extinsă cabluri externe \*\* Pe baza ISO9283

# Roboți pentru sudare cu arc electric

M-710iC/12L



CRX-10iA/L



M-710iC/20L



## Versiuni disponibile de roboți:

M-710iC/12L Model standard

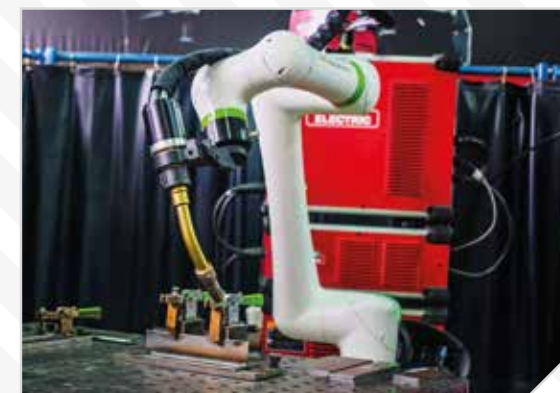
M-710iC/20L Model standard

CRX-10iA Model standard

CRX-10iA/L Model standard

CRX-20iA/L Model standard

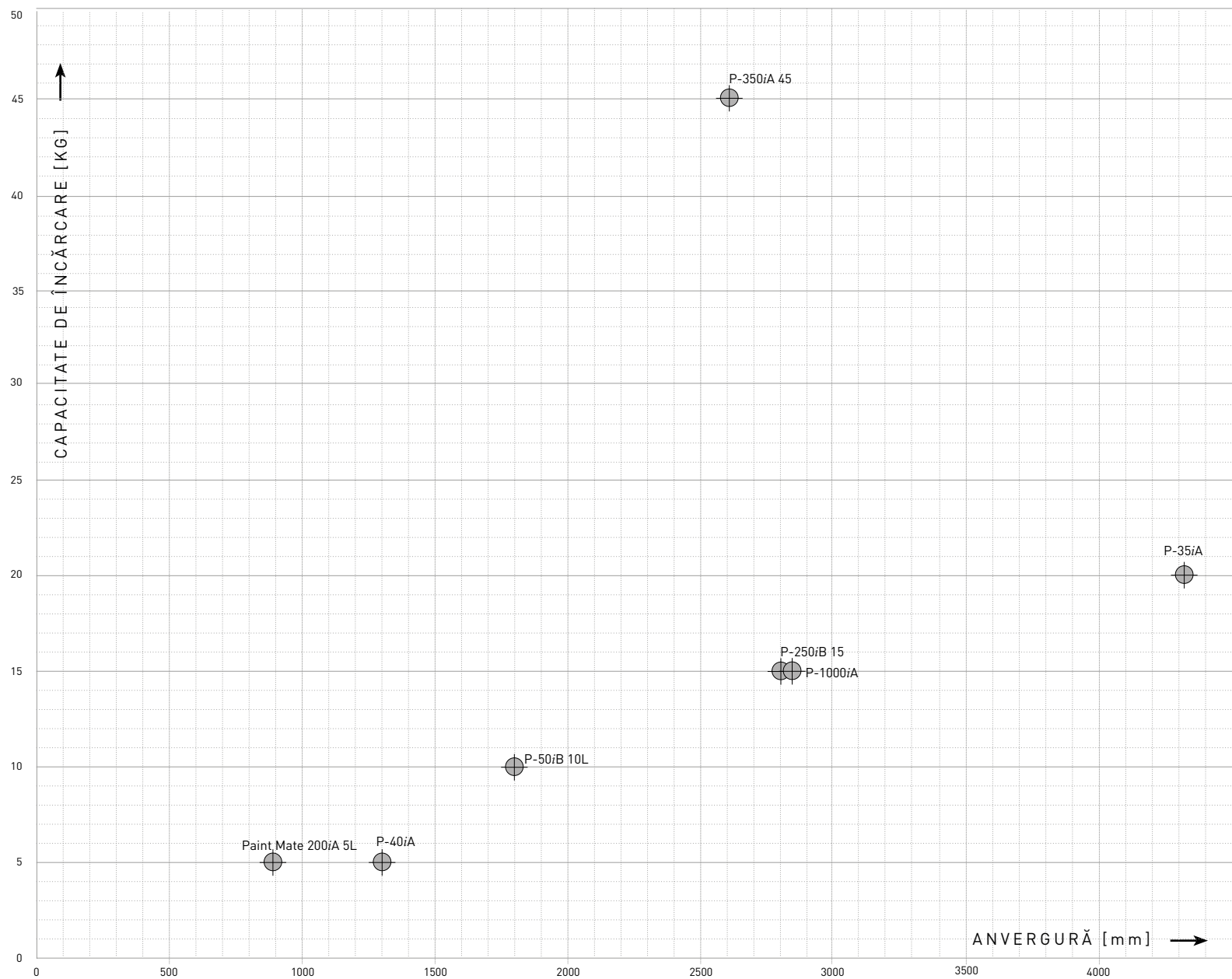
CRX-25iA Model standard



Robot			Controler							Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repetabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare (°)						Viteză maximă (°/s)						Viteză liniară* <sup>+10</sup> maximă (mm/s)	Moment J4 / Inertia (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J5 / Inertia (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Moment J6 / Inertia (Nm/kgm <sup>2</sup> )	Consumul mediu de energie (Kw)	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						Corp standard/optional	Articulație și braț J3 standard/optional
M-710	iC	12L	●	-	-	-	○	●	○	12	3123	6	± 0.09**	540	360	225	434	400	380	720	180	180	180	400	430	630	-	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	20L	●	-	-	-	○	●	○	20	3110	6	± 0.11**	540	360	225	432	400	280	900	175	175	180	350	360	600	-	39.2/0.88	39.2/0.88	19.6/0.25	2.5	IP54/IP67	IP67
CRX-10	iA		●	●	-	-	-	-	-	10	1249	6	± 0.04**	40	380	360	570	380	360	450	120	120	180	180	180	1000 <sup>(+11)</sup>	34.8 / 1.28	26.0 / 0.90	11.0 / 0.30	0.5	IP67	IP67	
CRX-10	iA	L	●	●	-	-	-	-	-	10	1418	6	± 0.04**	40	360	360	540	380	360	450	120	120	180	180	180	1000 <sup>(+11)</sup>	34.8 / 1.28	26.0 / 0.90	11.0 / 0.30	0.5	IP67	IP67	
CRX-20	iA	L	●	●	-	-	-	-	-	20	1418	6	± 0.04**	41	360	360	540	380	360	450	80	80	120	112	90	112	1000	70.0/4.00	64.0/4.00	30.0/2.00	0.4	IP67	IP67
CRX-25	iA		●	●	-	-	-	-	-	25/30 <sup>(+20)</sup>	1889	6	± 0.05**	135	360	360	540	380	360	450	80	80	120	180	180	1000 <sup>(+11)</sup>	100.0/4.70	74.0/4.00	32.0/2.00		IP67	IP67	

● standard ○ la cerere - indisponibil [ ] cu opțiuni hardware și/sau software \*11) 2000 mm/s la viteză ridicată \* 20) Actualizarea software \*\* Pe baza ISO9283





Seria de vopsire Mate 200..Pagina 34



Seria P-40. .... Pagina 34



Seria P-50. .... Pagina 34



Seria P-250. .... Pagina 34



Seria P-350. .... Pagina 34

# Roboți de vopsire



Seria Paint Mate 200



Seria P-40



Seria P-50



Seria P-250



Seria P-350



P-1000 Series

## Versiuni disponibile de roboți:

Paint Mate 200iA/5L	Model standard
P-20iB	Opener
P-35iA	Model standard
P-40iA	Model standard
P-50iB/10L	Braț lung
P-250iB/15	Model standard
P-350iA/45	Model standard
P-1000iA	Model standard



Robot			Controler						Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)	Anvergură (mm)	Axe controlate	Repeatabilitate (mm)	Greutate mecanică (kg)	Gamă de mișcare [°]							Viteză maximă [°/s]							Moment J4 / Inerția (Nm/kgm²)	Moment J5 / Inerția (Nm/kgm²)	Moment J6 / Inerția (Nm/kgm²)	Moment J7 / Inerția (Nm/kgm²)	Consumul mediu de energie [Kw]	Protecție	
Serie	Versiune	Tip	Versiune		Tipul carcasei									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J7	J1	J2	J3	J4	J5	J6	J7						Corp standard/opțional	Articulație și braț J3 standard/opțional
			P-30iB Plus	Cabina Compact	Cabina de exterior	Cabina Mate	Cabina A	Cabina B																										
Paint Mate 200	iA	5L	●	-	-	●	-	-	5	892	6	± 0.03 **	37	340	230	373	380	240	720	270	270	270	450	450	720	11.9/0.3	11.9/0.3	6.7/0.1	0.5	*15]				
P-40	iA		●	-	-	●	-	-	5	1300	6	± 0.03 **	110	360	255	423	380	240	720	220	190	240	450	450	720	11.9/0.3	11.9/0.3	6.7/0.1	0.8	*15]				
P-50	iB	10L	●	-	-	-	-	-	10	1800	6	± 0.2 **	364	320	240	404	1080	1080	1080	140	140	160	375	430	545	43.35/1.954	36.86/1.413	4.90/0.025	0.8	*15]				
P-250	iB	15	●	-	-	-	●	-	15	2800	6	± 0.2 **	530	320	280	330	1080	1080	1080	160	160	160	375	430	545	65/3	55/2.1	11.5/0.35	3.5	*15]				
P-350	iA	45	●	-	-	-	●	-	45	2606	6	± 0.1 **	590	360	225	440	800	250	800	180	180	180	250	250	300	206/28	206/28	127/20	3.5	*15]				
P-1000	iA		●	-	-	-	●	-	15	2896	7	± 0.08 **	584	220	150	240	145	1440	1440	125	125	120	120	200	200	200	65/3.0	55/2.1	11.5/0.35	3.5	*15]			
<b>Opener</b>																																		
P-35	iA		●	-	-	-	●	-	20	4318	5	± 0.08 **	716	220	370	590	270	360			75	100	100	50	50					3.5	*15]			
P-20	iB	*22	●	-	-	-	●	-	27-36	1125	3		190	350	280	*24														3.5	*15]			
P-20	iB	*23	●	-	-	-	●	-	27-36	1475	3		200	350	300	*24														3.5	*15]			

● standard ○ la cerere - indisponibil [ ] cu opțiuni hardware și/sau software \*15] Cat. certificată ATEX Grupul II 2G și 2D \*22] Braț de legătură interior 550 mm \*23] Braț de legătură interior 900 mm \*24] Axă liniară 385 mm \*\* Pe baza ISO9283

# Controler R-30iB Plus



**Mini Plus**  
410 x 277 x 370 mm

**Cabina Compact**  
440 x 85 x 260 mm

**Cabina Mate extern**  
370 x 200 x 350 mm

**Cabina Mate**  
470 x 400 x 322 mm

**Cabina B**  
740 x 1100 x 550 mm

**Cabina A**  
600 x 500 x 470 mm

## Controlerul R-30iB Plus este standardul FANUC pentru creșterea inteligentă a productivității.

Controlerul R-30iB Plus este standardul FANUC pentru productivitate sporită. O nouă generație de tehnologii avansate este integrată în echipamentele FANUC și peste 250 de funcții software reprezintă cheia performanței roboților în ceea ce privește timpii de ciclu, viteza, acuratețea și siguranța.

Tablourile de control sunt disponibile în diferite variante de cabine pentru a oferi soluții flexibile și avantajoase ca preț.

## Avantajele de care beneficiați:

- CPU de înaltă performanță și placă de bază cu memorie sporită
- design compact și ușor de depozitat
- operare facilă cu *iPendant Touch* inteligent
- conexiuni flexibile cu o gamă largă de magistrale de comunicare și de securitate
- compatibilitate cu funcțiile inteligente *iRvision*, forță, verificări interferențe etc.
- sistem de diagnosticare prin funcția integrată *iRDiagnosics*
- randament energetic optimizat și regenerare de energie
- ciclu scurtat de transmitere de semnale
- interfață nouă pentru camera video și sistem de cabluri simplificat pentru funcția vizuală
- rețea de înaltă viteză și USB performant pentru transmiterea de date și backup rapid

# iPendant Touch

FANUC *iPendant Touch* este ușor și are design ergonomic. Este prevăzut cu o interfață grafică de programare intuitivă *iHMI*, prietenoasă, destinată atât programatorilor, cât și operatorilor de la fața locului.

## Avantajele de care beneficiați:

- capacitate de programare și proces avansat cu o singură interfață de utilizator
- eficiență îmbunătățită prin facilitarea configurării și întreținerii sistemului
- personalizare ușoară a ecranelor HTML definite de utilizator
- grafică 4D pentru a vizualiza setările, zonele de siguranță și traseul robotului
- mai multe informații furnizate folosind afișajul multi-ferestre
- configurarea / modificarea *iRVision* prin *iPendant*
- respectă standardele de siguranță industrială
- *iHMI* cu aspect similar la toate produsele FANUC



# Tabletă TP

Având un ecran mare cu funcție tactilă, tableta Teach Pendant (TP) a fost proiectată pentru o programare intuitivă. Funcția drag & drop permite programare facilă și rapidă a unei aplicații.

## Avantaje:

- conform standardelor de siguranță industrială (buton de oprire de urgență, comutator de trei poziții, rezistență la șoc, protecție împotriva prafului și a apei)
- două interfețe disponibile:

### Nouă interfață pentru utilizator

Interfață intuitivă pentru începători cu un accent pe funcții simple pentru operare ușoară

### Interfață iPendant

Aceeași interfață cu iPendant Touch inclusiv specificații complete, asigurând o tranziție lină de la iPendant tradițional la Tableta TP

- suport și cârlig opțional disponibile
- creare de pagini și pictograme pentru a configura și utiliza cu ușurință robotul și perifericele datorită Plugin Mechanism



Interfață nouă utilizator



Interfață iPendant



# ACCESORII ȘI FUNCȚII INTELIGENTE ORIGINALE FANUC

## INTELIGENȚĂ

### **iRVision**

Sistem de detectare vizuală FANUC integrat, unic, de tip „plug & play” (2D, 2½D, 3D, hartă 3D) – flexibilitate îmbunătățită pentru sortarea unor produse staționare oarecare. De asemenea, este compatibil cu software-ul de simulare ROBOGUIDE.

### **Force Sensors (Senzori de forță)**

Senzorul de forță integrat FANUC asigură „simțul atingerii” pentru un control extrem de fin al forței, util în instalațiile de asamblare, debavurare și multe altele.

### **iRPickTool (Urmărire vizuală a liniei)**

Gestionarea cozilor de piese, complet integrată în controlerul robotului, pentru compatibilitate completă cu urmărirea pe transportoarele mobile. Combinație cu FANUC iRVision integrat cu iRPickTool, pentru flexibilitate superioară la sortarea unor produse oarecare de pe transportorul mobil.

### **3D Vision Sensor (Senzor de viziune 3D)**

Sistem de detectare vizuală 3D integrat, unic, de mare viteză pentru preluarea componentelor de orice fel din recipiente și pentru depaletizare.

### **iRCalibration**

iRCalibration asigură diferite funcții de service, prin intermediul funcțiilor iRVision, pentru a simplifica configurarea și reconfigurarea robotului, reglarea UFrame și UTool, deplasarea cadrului și setarea de perechi coordonate (configurarea precisă și facilă a roboților și/sau sistemelor de poziționare coordonate).

### **Funcții de INTELIGENȚĂ**

Funcții dedicate cu instrucțiuni, interfețe, ecran și funcții exclusive, care permit simplificarea și standardizarea programării, a configurării și a exploatării robotului.



## MIȘCARE

### **Axe auxiliare integrate**

Pachete de axe auxiliare standardizate și cuprinzătoare, complet integrate – până la 72 de axe, pentru utilizarea facilă în soluții cu axe externe (unitate de șine de robot, manipulator personalizat etc.).

### **Controlul vibrațiilor**

Îmbunătățirea timpilor de ciclu prin optimizarea parcurgerii traseului folosind un senzor accelerometru dedicat pentru a suprima vibrațiile uneltei în timpul mișcărilor robotului.

### **Multi-arm (Multibraț)**

Pentru mișcări complexe sau serii de mișcări coordonate ale robotului, comandate de un singur controler.

### **Funcții de mișcare**

Instrucțiuni și ecrane dedicate cu funcții exclusive pentru a optimiza mișcarea robotului dvs. și pentru a simplifica programarea și configurarea.

### **Sisteme de poziționare**

O gamă largă de sisteme de poziționare integrate FANUC – soluția ideală pentru coordonarea mișcărilor și a manipulării pieselor de prelucrat.

### **Ghidaj manual**

Accesorium pentru ghidaj manual permite poziționarea robotului prin simpla împingere a mânerului montat pe articulația robotului. Se poate folosi pentru manipularea și mutarea obiectelor și se memorează rapid de către robot.



## SIGURANȚĂ

### Siguranța mișcărilor

Siguranța cu verificare dublă (Dual Check Safety, DCS) pentru verificarea riguroasă a poziției și a vitezei robotului în zone tridimensionale predefinite – siguranță îmbunătățită pentru operatori, utilaje și periferice.

### Apărătoare de impact

Detectorul de coliziuni de mare sensibilitate (High Sensitive Collision Detection, HSCD) reduce la minimum pagubele în cazul unei coliziuni și optimizează timpii de ciclu și consumul de energie în urma utilizării identificării sarcinii utile.

### Funcții de siguranță

Funcții dedicate cu instrucțiuni, interfețe, ecran și funcții exclusive, care permit simplificarea și standardizarea programării, a configurării și a exploatării robotului. Conectarea ușoară prin funcția de magistrală de securitate (DeviceNet Safety, EtherNet/IP Safety, PROFINET Safety).



## INTERFEȚE

### I/E digitale

Recunoaștere reciprocă facilă între robot și alte periferice folosind comunicațiile digitale prin interfețele de intrare/ieșire.

### Magistrala de date

Configurarea mai rapidă a recunoașterii reciproce folosind o gamă largă de standarde de magistrale de câmp (Profibus, Modbus, Devicenet, Profinet, Ethernet etc.).

### Funcții de interfață

Funcții dedicate cu instrucțiuni, interfețe, ecran și funcții exclusive, care permit simplificarea și standardizarea programării, a configurării și a exploatării robotului.



## CONFORT

### iPendant Touch

Telecomanda iPendant Touch are un design atractiv, este dotată cu interfață intuitivă iHMI și permite programarea mai rapidă și mai simplă prin utilizarea pictogramelor de funcții disponibile pe ecranul tactil al aplicațiilor HMI.

### ROBOGUIDE

Software de simulare pentru programare offline, configurarea simplă a celei de roboți și studii de fezabilitate, cu o imensă bibliotecă de instrumente de simulare.

### Funcții de aplicație

Funcții dedicate cu instrucțiuni, interfețe, ecran și funcții exclusive, care permit simplificarea și standardizarea programării, a configurării și a exploatării robotului.



**CONTACTAȚI BIROUL FANUC LOCAL!**

# iRVision – Îi învățăm pe roboți să vadă

iRVision este sistemul unic de detectare vizuală complet integrat în roboți care le permite să vadă în zonele proceselor de producție pentru o reacție mai rapidă, inteligentă și precisă.



## Tehnologia de tip "Plug and Play"

iRVision este complet integrat în roboți, nu necesită interfațare cu dispozitive externe sau conectarea unor componente suplimentare (de ex. PC-uri, monitoare) pentru configurare și operare.

## Utilizare eficientă

Soluția se instalează rapid fiind prevăzută cu o descriere clară a fiecărui pas și poate susține aplicații personalizate.

## Simulare facilă

Toate modelele iRVision sunt susținute de softul de simulare ROBOGUIDE.



### 2D vision

Detectarea obiectelor poziționate în același plan (X,Y,R)



### 2½D vision

Detectarea obiectelor poziționate în două sau mai multe planuri (X,Y,Z,R)



### 3D Vision Sensor

Detectarea obiectelor conform hărții 3D (proiecția luminii structurate) (X,Y,Z,W,P,R)



### iRPickTool

Detectarea obiectelor pe transportorul mobil (X, Y, R). Atât camera video cât și senzorul 3DV pot fi folosite pentru detectarea vizuală



### iRCalibration

Funcțiile iRCalibration sunt menite să ușureze configurarea inițială în vederea unei integrări rapide



### iRVision Weld Tip Inspection / iTorchMate

Oferă suport în detecția și controlul uzurii optice



# ZDT (Zero Down Time)



Îmbunătățește durata de viață a robotului și consumul de energie



Detectează anomaliile pentru a elimina defectările robotului



Verifică istoricul de funcționare a robotului pentru a detecta defectele



Optimizează programare întreținerii



Posibilitatea de a verifica starea și informații despre robot local sau de la distanță



## Diagnosticare inteligentă pentru roboți

O defecțiune a robotului poate cauza un timp semnificativ de întrerupere a sistemului. FANUC Zero Down Time este o soluție IoT concepută pentru a elimina oprirea neprevăzută a producției și îmbunătățirea performanței robotului FANUC. ZDT colectează și analizează date pentru a urmări sănătatea generală a fiecărui robot și cerințele de întreținere în timpul producției. Toate informațiile pot fi gestionat central pe un server și pot fi trimise în timp real la distanță către dispozitive precum smartphone-urile. ZDT oferă notificări timpurii în cazul în care se acționează necesare pentru a preveni un timp neașteptat.

### Oferă informații în timp real despre:

- **Diagnosticare reductor mecanic** de stare, monitorizare cuplu motor, înregistrare servo alarmă etc.
- **Trasabilitatea sănătății** procesului pentru sudarea cu arc și sudarea în puncte, înregistrarea sudurilor eșuate, trasabilitate pentru rezultatele de detectare iRVision.
- **Informații despre erorile** de stare ale sistemului, utilizarea memoriei, CPU și încărcarea rețelei etc.
- **Timp de schimbare** a lubrifianului de întreținere, timpul de înlocuire baterie, lubrifierea bușelor de echilibrare etc.

### Sporirea productivității prin:

- **Detectarea în avans a potențialelor probleme** cu echipamentele înainte ca opririle să se producă
- **Analiză avansată și raportare în vederea optimizării utilizării echipamentelor în arii precum:**
  - notificări de mentenanță în vederea extinderii duratei de viață a echipamentelor.
  - recomandări privind acțiuni care duc la extinderea duratei de viață a robotului, reduc durata de ciclu de producție și consumul de energie.
- **Servicii de suport tehnic pentru sporirea productivității** și a gradului de satisfacție a clientului.

# FANUC ROBOGUIDE

## SIMULARE DE ROBOT

### INTELIGENTĂ ÎN 3D

FANUC ROBOGUIDE este un software pentru PC care simulează atât mișcările robotului, cât și comenzile de aplicație, reducând semnificativ timpul necesar creării noilor căi de mișcare. Pentru a reduce la minim influențele asupra producției, activitățile de proiectare, testare și modificare a celulelor se pot realiza în întregime offline. Se pot importa modele 3D pentru a putea vizualiza realist situația efectivă.

De asemenea, bogata bibliotecă de componente CAD a software-ului permite selectarea și modificarea pieselor și a dimensiunilor în funcție de necesități. Proiectat pentru utilizare intuitivă și extrem de ușoară, ROBOGUIDE are cerințe de instruire minime. De asemenea, oferă instrumente dedicate pentru instalații concrete.

#### **Evaluarea celulelor și a timpilor de ciclu**

Pentru a asigura un design optim al celulelor, ROBOGUIDE vă permite să modelați celulele și să alegeți cel mai potrivit robot pentru instalație și configurație. Un controler virtual intern permite calcularea și validarea timpilor de ciclu, într-o manieră rapidă și precisă.

#### **Economisiți timp cu posibilitățile de preprogramare**

ROBOGUIDE vă permite să preprogramați roboții înainte de a-i instala într-o celulă, dar și să vizualizați și să confirmați traiectoriile roboților și parametrii Dual Check Safety (DCS) înainte de a descărca programele pe robotul real.

#### **Configurarea și testarea sistemelor complexe**

Șabloanele disponibile în ROBOGUIDE facilitează configurarea axelor auxiliare, a sistemelor de poziționare și a utilajelor multigrup. Funcționarea acestora poate fi testată pentru a confirma timpul de ciclu, încărcarea și puterea.

# SIMULAREA CELULEI ROBOTICE FĂRĂ OPRIREA PRODUCȚIEI

## Depanare rapidă și cu costuri mici

Încărcarea unui backup incremental sau imagine în ROBOGUIDE facilitează reproducerea și rezolvarea erorilor.

## Funcție de verificare a întregului proces

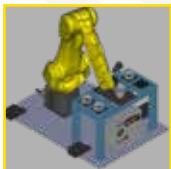
Simulatorul de roboți conține un pachet complet de instrumente de verificare a proceselor, inclusiv de validare a mișcărilor, a execuției și a timpilor de ciclu, precum și de detectare a coliziunilor.

## Îmbunătățire fără oprirea producției

Îmbunătățirea și depanarea se pot face simultan cu producția, fără riscul opririi acesteia.

## De la design la confirmare - interfață precisă și instrumente specifice

Prin arhiva CAD disponibilă, aveți acces complet la roboți, mașini unelte și scule FANUC. Funcția de simulare conține un pachet complet de verificare de proces, precum mișcare, validarea ciclului, detectarea și evitarea coliziunilor.



### ChamferingPRO

Navigators pas cu pas, care vă permite să generați și să simulați

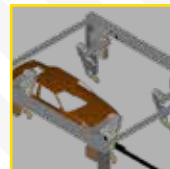
automat programele de debavurare. Pentru a genera traseele de debavurare, faceți clic pe liniile de debavurat în datele CAD 3D.



### HandlingPRO

Puteți simula și testa procese de manipulare a materialelor și puteți face

studii de fezabilitate pentru aplicațiile de robotică, eliminând necesitatea de a construi fizic un prototip de celulă și de a suporta cheltuielile aferente.



### PaintPRO

Soluție grafică de programare offline, care simplifică programa-

rea traseului în robot și dezvoltarea procesului de vopsire. Conține funcții speciale pentru configurarea volumului pistolului de vopsit, dimensiunea jetului, suprapunerile, modelul de mișcări, viteza de vopsire și temporizarea declanșării pistolului.



### OLPCPRO

Software de creare a programelor pentru robot, care permite

dezvoltarea și revizuirea programelor de tip KAREL și Teach Pendant.



### PalletPRO

Face posibil întregul proces de creare, depanare și testare offline

a instalației de paletizare. Datele create cu PalletPRO pot fi descărcate în controlerul robotului real cu software-ul PalletTool.



### WeldPRO

Simulează procesul de sudură cu arc în 3D. Comandat de un controler

virtual de robot FANUC, WeldPRO se bazează pe cele mai precise instrumente de instruire de program și pe informații despre timpii de ciclu disponibile în orice pachet de simulare.



### iRPickPRO

Cel mai recent plugin FANUC pentru instrumentul de

programare offline ROBOGUIDE. Cu ajutorul acestuia, utilizatorii pot simula aplicații de selectare și amplasare la viteze mari. iRPickPRO se poate descărca ulterior în controlerul robotului real, cu software-ul iRPickPRO.

### Testați ROBOGUIDE acum!

Bazați-vă pe experiența FANUC de peste 16 ani în simulările ROBOGUIDE 3D permanent îmbunătățit și actualizat. Contactați cel mai apropiat sediu FANUC pentru a testa personal acest program.

# PUNCTELE NOASTRE FORTE: SERVICE ȘI SUPOORT



## Piese de schimb de la producător de echipamente originale

- Piese de schimb pentru toată durata de viață
- Expedieri de piese de schimb în toată lumea
- Centru European de Reparații
- Verificări și comenzi online
- Stocuri de urgență
- Stocuri comune de piese de schimb
- Stocuri de piese în consignație



## Service adaptat nevoilor dvs.

- Hotline disponibil
- O echipă de asistență tehnică și service pregătită pentru intervenție
- Diagnoză și mentenanță preventivă pentru o durată de viață extinsă a echipamentelor FANUC
- Contracte de colaborare pentru asistență tehnică și service pentru toate tipurile de echipamente FANUC



**UNDE AVEȚI  
NEVOIE DE NOI,  
ACOLO SUNTEM**



## **FANUC Academy România**

**Cursuri de formare pentru optimizarea eficienței**

- Training pentru produse și software FANUC
- Sală de formare echipată
- Posibilitate de training la sediul clientului (la cerere)
- Formatori FANUC
- Certificat de participare pentru cursanți



***Service First*** 

- Mentenanță pe durata de viață a robotului
- Downtime minim
- Disponibilitate în întreaga lume

**Fiabil, previzibil, ușor de reparat**



# LR MATE 200

# M-10

## SERII DE ROBOȚI



Versiune			iD									iA	
Type			4SH	Type 4S	4SC	7H	7C	7WP	-	7L	7LC	14L *17	10
CONTROLLER	Versiunea de control	R-30iB Plus	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	Cabina Compact		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina de exterior		o	o	o	o	o	-	o	o	o	o	-
	Cabina Mate		•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	Cabina A		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina B		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)			4	4	4	7	7	7	7	7	7	14	10/13 *3
Anvergură (mm)			550	550	550	717	717	717	717	911	911	911	1101
Axe controlate			5	6	6	5	6	6	6	6	6	6	6
Repetabilitate (mm)			± 0.013**	± 0.01**	± 0.013**	± 0.018**	± 0.018**	± 0.018**	± 0.01**	± 0.01**	± 0.018**	± 0.01**	± 0.01**
Greutate mecanică (kg)			19	20	20	24	25	25	25	27	27	27	46
GAMĂ DE MIȘCARE (°)	J1		360	360	360	360	360	360	360	360	360	360	370
	J2		230	230	230	245	245	245	245	245	245	245	235
	J3		402	402	402	420	420	420	420	430	430	430	421
	J4		240	380	380	250	380	380	380	380	380	380	380
	J5		720	240	236	720	250	250	250	250	250	250	250
	J6		-	720	720	-	720	720	720	720	720	720	720
VITEZĂ MAXIMĂ (°/S)	J1		460	460	460	450	450	450	450	370	370	120	300
	J2		460	460	460	380	380	380	380	310	310	61	230
	J3		520	520	520	520	520	520	520	410	410	58	340
	J4		560	560	560	545	550	550	550	550	550	400	500
	J5		1500	560	560	1500	545	545	545	545	545	240	400
	J6		-	900	900	-	1000	1000	1000	1000	1000	400	800
E1			-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Moment J4 /Inerția (Nm/kgm²)			8.86/02	8.86/02	8.86/02	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	31.0/0.66	21.0/0.77
Moment J5 /Inerția (Nm/kgm²)			4.0/0.046 [5.5/0.083]	8.86/02	8.86/02	4.0/0.046 [5.5/0.15]	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	31.0/0.66	21.0/0.77
Moment J6 /Inerția (Nm/kgm²)			-	4.9/0.067	4.9/0.067	-	9.4/0.15	9.4/0.15	9.4/0.15	9.4/0.15	9.4/0.15	13.4/0.30	10.0/0.28
Consumul mediu de energie (Kw)			0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	-
PROTECȚIE	Corp standard/opțional		IP67	IP67	IP67	IP67/IP69K	IP67	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67	IP67	IP67
	Articulație și braț J3 standard/opțional		IP67	IP67	IP67	IP67/IP69K	IP67	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67	IP67	IP67



## M-10

## M-20

### SERII DE ROBOȚI



Versiune			iD							iD	iB	iD	iD	iB	iB	iD
Type			8L	10L	12	12 *18	12 *19	16S	12L	25	25	25 *19	25C	35S	35	
CONTROLLER	Versiunea de control	R-30/iB Plus	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
	Cabina Compact		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Cabina de exterior		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Cabina Mate		o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	-	o	
	Cabina A		•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	Cabina B		o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o
Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)			8	10	12	12	12	16	12	25	25	25	25	35	35	
Anvergură (mm)			2032	1636	1441	1441	1441	1103	2272	1853	1831	1831	1853	1445	1831	
Axe controlate			6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	
Repetabilitate (mm)			± 0.03**	± 0.03**	± 0.02 **	± 0.02 **	± 0.02 **	± 0.02 **	± 0.03**	± 0.02**	± 0.02**	± 0.02**	± 0.023**	± 0.02**	± 0.03**	
Greutate mecanică (kg)			180	150	145	145	145	140	250	210	250	250	210	205	250	
GAMĂ DE MIȘCARE (°)	J1	J1	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (360)	340 (370)	340 (370)	340 (360)	340 (360)	340 (370)	
	J2	J2	235	235	235	235	235	235	260	240	260	260	240	240	260	
	J3	J3	455	455	455	455	455	340	475	303	458	458	303	301.5	458	
	J4	J4	380	380	380	380	380	380	400	400	400	400	400	400	400	
	J5	J5	280 (360) (*21)	280 (360) (*21)	280 (360) (*21)	240	280 (360) (*21)	280 (360) (*21)	280 (360) (*21)	290	280 (360) (*21)	280 (360) (*21)	290	260	280 (360) (*21)	
	J6	J6	540 (900) (*21)	540 (900) (*21)	540 (900) (*21)	540	540 (900) (*21)	540 (900) (*21)	540 (900) (*21)	540	540 (900) (*21)	540 (900) (*21)	540	540	540 (900) (*21)	
VITEZĂ MAXIMĂ (°/S)	E1	E1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	J1	J1	210	260	260	260	260	290	210	205	210	210	205	205	180	
	J2	J2	210	240	240	240	240	270	210	205	210	210	205	205	180	
	J3	J3	220	260	260	260	260	270	265	260	265	265	260	260	200	
	J4	J4	430	430	430	430	430	430	420	415	420	420	415	415	350	
	J5	J5	450	450	450	450	450	450	450	415	420	420	415	415	350	
	J6	J6	720	720	720	720	720	730	720	880	720	720	880	880	400	
Moment J4 /Inerția (Nm/kgm²)			16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	26.0/0.90	26.0/0.90	26.0/0.90	22.0/0.65	51/2.2	52.0/2.4	52.0/2.4	51/2.2	51/2.2	110.0/4.0	
Moment J5 /Inerția (Nm/kgm²)			16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	26.0/0.90	26.0/0.90	26.0/0.90	22.0/0.65	51/2.2	52.0/2.4	52.0/2.4	51/2.2	51/2.2	110.0/4.0	
Moment J6 /Inerția (Nm/kgm²)			5.9/0.061	9.8/0.17	11.0/0.30	11.0/0.30	11.0/0.30	11.0/0.30	9.8/0.17	31/1.2	32.0/1.2	32.0/1.2	31/1.2	31/1.2	60.0/1.5	
Consumul mediu de energie (Kw)			1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	
PROTECȚIE	Corp standard/opțional		IP54	IP54/IP65	IP54/IP65	IP67	IP65	IP54 /IP65	IP54/IP65	IP67	IP54/IP65	IP65	IP67	IP67	IP54/IP65	
	Articulație și braț J3 standard/opțional		IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	



# M-410

# M-710

## SERII DE ROBOȚI



Versiune			iB				iC						iD							
Type			140H	110	185	315	500	700	12L	20L	20M	45M	50S	50T	50H	50	50E	70T	70	50M
CONTROLLER	Versiunea de control	R-30iB Plus	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	Cabina Compact		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina de exterior		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina Mate		-	-	-	-	-	-	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o
	Cabina A		•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	Cabina B		o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o
Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)			140	110	185	315	500	700	12	20	20	45	50	50	50	50	50	70	70	50
Anvergură (mm)			2850	2403	3143	3143	3143	3143	3123	3110	2582	2606	1359	1900 *1)	2003	2050	2050	1900 *1)	2050	2606
Axe controlate			5	4	4	4	4	4	6	6	6	6	6	6	5	6	6	6	6	6
Repetabilitate (mm)			± 0.2	± 0.05	± 0.5	± 0.5	± 0.5	± 0.5	± 0.09**	± 0.06**	± 0.06**	± 0.06**	± 0.04**	± 0.07	± 0.15	± 0.03**	± 0.07	± 0.07	± 0.04**	± 0.06
Greutate mecanică (kg)			1200	1030	1600 (1330) *4,5	1600 (1330) *4,5	2410 (1910) *4,5	2700	540	540	530	570	545	410	540	560	560	410	560	600
GAMĂ DE MIȘCARE (°)	J1		360	370	360	360	370	360	360	360	360	360	360	*1)	360	360	360	*1)	360	370
	J2		155	125	144	144	144	144	225	225	225	225	169	261	225	225	225	261	225	225
	J3		112	140	136	136	136	136	434	432	435	440	376	491	440	440	440	491	440	440
	J4		20	720	720	720	720	540	400	400	400	800	720	720	234	720	720	720	720	800
	J5		720	-	-	-	-	-	380	280	280	250	250	250	720	250	380	250	250	250
	J6		-	-	-	-	-	-	720	900	900	800	720	720	-	720	720	720	720	800
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
VITEZĂ MAXIMĂ (°/S)	J1		140	145	140	90	85	60	180	175	175	180	175	*1)	175	175	175	*1)	160	180
	J2		115	130	140	100	85	60	180	175	175	180	175	175	175	175	175	120	120	180
	J3		135	140	140	110	85	60	180	180	180	180	175	175	175	175	175	120	120	180
	J4		135	420	305	195	200	120	400	350	350	250	250	250	175	250	250	225	225	260
	J5		420	-	-	-	-	-	430	360	360	250	250	250	720	250	240	225	225	260
	J6		-	-	-	-	-	-	630	600	600	360	355	355	-	355	340	225	225	370
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Moment J4 /Inerția (Nm/kgm²)			147	53	88	155	250	490	22.0/0.65	39.2/0.88	39.2/0.88	206/28	206/28	206/28	150/6.3	206/28	206/28	294/28	294/28	215/30
Moment J5 /Inerția (Nm/kgm²)			53	-	-	-	-	-	22.0/0.65	39.2/0.88	39.2/0.88	206/28	206/28	206/28	68/2.5	206/28	176/10.8	294/28	294/28	215/30
Moment J6 /Inerția (Nm/kgm²)			-	-	-	-	-	-	9.8/0.17	19.6/0.25	19.6/0.25	127/20	127/11	127/11	-	127/11	98/3.3	147/11	147/11	215/30
Consumul mediu de energie (Kw)			3	3	3	3	3	3	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5
PROTECȚIE	Corp standard/opțional		IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	
	Articulație și braț J3 standard/opțional		IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67





## M-800

## M-900

## M-1000

### SERII DE ROBOȚI



Versiune		iA	iB					iA	
Type		60	280	280L	330L	360E	400L	700E	iA
CONTROLLER	Versiunea de control	R-30;iB Plus	●	●	●	●	●	●	●
	Cabina Compact	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina de exterior	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina Mate	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina A	●	●	●	●	●	-	-	●
	Cabina B	○	○	○	○	○	●	●	○
Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)		60	280	280	330	360	400	700	1000
Anvergură (mm)		2040	2655	3103	3203	2655	3704	2832	3253
Axe controlate		6	6	6	6	6	6	6	6
Repetabilitate (mm)		± 0.03**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**
Greutate mecanică (kg)		820	1700	1600	1780	1540	3150	3040	5300
GAMĂ DE MIȘCARE (°)	J1	370	370	370	370	370	360	360	330
	J2	225	151	151	151	151	154	154	145
	J3	340	224	224	164	224	160	160	260
	J4	720	720	720	720	720	720	720	720
	J5	250	250	250	250	250	244	244	240
	J6	720	720	720	720	720	720	720	720
VITEZĂ MAXIMĂ (°/S)	E1	-	-	-	-	-	-	-	-
	J1	150	110	110	100	100	80	80	60
	J2	150	105	105	85	105	80	80	50
	J3	150	100	100	85	100	80	80	50
	J4	260	110	125	90	110	100	100	70
	J5	260	110	125	85	110	100	100	70
J6	400	180	205	165	180	160	160	85	
E1	-	-	-	-	-	-	-	-	
Moment J4 /Inerția (Nm/kgm²)		210/30	1960/ 260(460)	1700/ 215(340)	2205/340	2330/500	3400/1098	5000/1098	8800/1750
Moment J5 /Inerția (Nm/kgm²)		210/30	1960/ 260(460)	1700/ 215(340)	2205/340	2330/500	3400/1098	5000/1098	8800/1750
Moment J6 /Inerția (Nm/kgm²)		130/20	1050/ 160(360)	950/ 140(260)	1200/220	1280/360	1725/444	2800/444	5800/840
Consumul mediu de energie (Kw)		2.5	3	3	3	3	5	5	8
PROTECȚIE	Corp standard/opțional	IP54	IP54/IP56	IP54/IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54/IP56	IP54/IP56	IP54
	Articulație și braț J3 standard/opțional	IP54	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67



## M-2000

## R-1000

### SERII DE ROBOȚI



Versiune			iA				iA				
Type			900L	1200	1700L	2300	80H	80F	100F	120F-7B	130F
CONTROLLER	Versiunea de control	R-30iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	Cabina Compact		-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina de exterior		-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina Mate		-	-	-	-	○	○	○	○	○
	Cabina A		●	●	●	●	●	●	●	●	●
	Cabina B		○	○	○	○	○	○	○	○	○
Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)			900	1200(1350)	1700	2300	80	80	100	120	130
Anvergură (mm)			4683	3734	4683	3734	2230	2230	2230	2230	2230
Axe controlate			6	6	6	6	5	6	6	7	6
Repetabilitate (mm)			± 0.18**	± 0.18**	± 0.27**	± 0.18**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.03**
Greutate mecanică (kg)			9600	8600	12500	11000	610	620	665	790	675
GAMĂ DE MIȘCARE (°)	J1		330	330	330	330	360	360	360	360	360
	J2		160	160	160	160	245	245	245	200	245
	J3		165	165	165	165	215	360	360	385	360
	J4		720	720	720	720	20	720	720	720	720
	J5		240	240	240	240	720	250	250	250	250
	J6		720	720	720	720	-	720	720	720	720
VITEZĂ MAXIMĂ (°/S)	E1		-	-	-	-	-	-	-	225	-
	J1		45	45	20	20	185	170	130	130	130
	J2		30	30 (25)	14	14	180	140	110	110	110
	J3		30	30	14	14	180	160	120	120	120
	J4		50	50	18	18	180	230	170	170	170
	J5		50	50	18	18	500	230	170	170	170
	J6		70	70	40	40	-	350	250	250	250
E1		-	-	-	-	-	-	-	130	-	
Moment J4 /Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )			14700/2989	14700/2989	29400/7500	29400/7500	-/48	380/30	690/57	800/71	800/71
Moment J5 /Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )			14700/2989	14700/2989	29400/7500	29400/7500	-/25	380/30	690/57	800/71	800/71
Moment J6 /Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )			4900/2195	4900/2195	8820/5500	8820/5500	-	200/20	260/32	360/38	360/38
Consumul mediu de energie (Kw)			8	8	8	8	2.5	2.5	2.5	2.5	3
PROTECȚIE	Corp standard/opțional		IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56
	Articulație și braț J3 standard/opțional		IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67



# R-2000



## SERII DE ROBOȚI

Versiune			iC	iD	iC	iC	iD	iC	iC	iC	iD	iC						
Type			100P	100FH	125L	165F	165FH	190S	165R	210F	210FH	210L	210WE	210R	220U	240F	270F	270R
CONTROLLER	Versiunea de control	R-30/iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	Cabina Compact		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina de exterior		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina Mate		-	○	○	○	○	-	-	○	○	-	-	-	-	○	-	-
	Cabina A		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	Cabina B		○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)			100	100	125	165	165	190	165	210	210	210	210	210	220	240	270	270
Anvergură (mm)			3540	2605	3100	2655	2605	2040	3095	2655	2605	3100	2450	3095	2518	2655	2655	3095
Axe controlate			6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
Repetabilitate (mm)			± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.03**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.1**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**
Greutate mecanică (kg)			1470	1150	1115	1090	1130	1120	1370	1090	1130	1350	1180	1370	1020	1090	1320	1590
GAMĂ DE MIȘCARE (°)	J1		370	370	370	370	370	370	370	370	370	330	370	370	370	370	370	
	J2		200	140	136	136	140	210	200	136	140	136	141	200	136	136	136	
	J3		375	234	301	312	234	340	375	312	234	301	318	375	312	312	312	
	J4		720	420	720	720	420	720	720	720	420	720	720	720	720	720	720	
	J5		250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	
	J6		720	420	720	720	420	720	720	720	420	720	720	720	720	720	720	
VITEZĂ MAXIMĂ (°/s)	J1		120	105	130	130	130	105	115	120	120	105	95	105	120	115	105	
	J2		100	130	115	115	110	90	110	105	90	90	85	100	85	90	90	
	J3		115	130	125	125	115	145	125	110	100	85	95	110	110	105	85	
	J4		140	200	180	180	175	120	180	140	140	120	120	140	140	130	120	
	J5		140	160	180	180	170	120	180	140	130	120	120	140	140	130	120	
	J6		210	300	260	260	280	200	260	220	220	200	190	220	220	210	200	
Moment J4 / Inerția (Nm/kgm²)			1000/227	850/90	710/72	940/120	1000/122	1200/200	940/89	1360/225.4	1380/228	1700/320	1333/141.1	1360/147	1360/147	1400/250	1730/320	1730/320
Moment J5 / Inerția (Nm/kgm²)			1000/227	850/90	710/72	940/120	1000/122	1200/200	940/89	1360/225.4	1380/228	1700/320	1333/141.1	1360/147	1360/147	1400/250	1730/320	1730/320
Moment J6 / Inerția (Nm/kgm²)			706/196	450/50	355/40	490/100	620/100	630/180	490/46	735/196	735/196	900/230	706/78.4	735/82	735/82	800/200	900/230	900/230
Consumul mediu de energie (Kw)			2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	3	2.5	2.5	2.5	2.5	3	2.5	3	3	2.5	3
PROTECȚIE	Corp standard/opțional		IP54	IP54	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54	IP54	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54	IP54 /IP56	IP67	IP54 /IP56	IP54		IP54 /IP56	IP54
	Articulație și braț J3 standard/opțional		IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67		IP67	IP67



# COBOT

CR

CRX

## SERII DE ROBOȚI

Versiune		iA					iB	iA				
Type		4	7	7L	14L	15	35	5	10	10L	20L	25
CONTROLLER	Versiunea de control	R-30iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	Mini Plus		-	-	-	-	-	●	●	●	●	●
	Cabina Compact		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina de exterior		○	○	○	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina Mate		●	●	●	●	-	-	-	-	-	-
	Cabina A		-	-	-	-	●	●	-	-	-	-
	Cabina B		-	-	-	-	-	○	-	-	-	-
Capacitate maximă de încărcare pe articulație [kg]		4	7	7	14	15	35 [50] <sup>[*20]</sup>	5	10	10	20	25 [30] <sup>[*20]</sup>
Anvergură [mm]		550	717	911	911 <sup>[*9]</sup>	1441	1831	994	1249	1418	1418	1889
Axe controlate		6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
Repetabilitate [mm]		± 0.01**	± 0.01**	± 0.01**	± 0.01**	± 0.02**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.04**	± 0.04**	± 0.04**	± 0.05**
Greutate mecanică [kg]		48	53	55	55	255	375	25	40	40	41	135
GAMĂ DE MIȘCARE [°]	J1	340/360	340/360	340/360	340/360	340	370	400	380	360	360	360
	J2	150	166	166	166	180	215	360	360	360	360	360
	J3	354	374	383	383	312	338	635	570	540	540	540
	J4	380	380	380	380	380	400	380	380	380	380	380
	J5	200	240	240	240	280	280	360	360	360	360	360
	J6	720	720	720	720	900	900	450	450	450	450	450
VITEZĂ MAXIMĂ [°/S]	J1						750 <sup>[*7]</sup>	150	120	120	80	80
	J2						750 <sup>[*7]</sup>	150	120	120	80	80
	J3						750 <sup>[*7]</sup>	180	180	180	120	120
	J4						750 <sup>[*7]</sup>	225	180	180	112	180
	J5						750 <sup>[*7]</sup>	225	180	180	90	180
	J6						750 <sup>[*7]</sup>	225	180	180	112	180
Viteză liniară maximă [mm/s]		1000 <sup>[*7]</sup>	1000 <sup>[*7]</sup>	1000 <sup>[*7]</sup>	500	800/1500 <sup>[*8]</sup>	750	1000 <sup>[*11]</sup>	1000 <sup>[*11]</sup>	1000 <sup>[*11]</sup>	1000	1000 <sup>[*11]</sup>
Moment J4 / Inerția [Nm/kgm <sup>2</sup> ]		8.86/0.2	16.6/0.47	16.6/0.47	31.0/0.66	26.0/0.90	110/4	19/0.77	34.8 / 1.28	34.8 / 1.28	70/4	100/4.70
Moment J5 / Inerția [Nm/kgm <sup>2</sup> ]		8.86/0.2	16.6/0.47	16.6/0.47	31.0/0.66	26.0/0.90	110/4	15.4/0.50	26.0 / 0.90	26.0 / 0.90	64/4	74/4
Moment J6 / Inerția [Nm/kgm <sup>2</sup> ]		4.9/0.067	9.4/0.15	9.4/0.15	13.4/0.30	11.0/0.30	60.0/1.5	6.7/0.10	11.0 / 0.30	11.0 / 0.30	30/2	32/2
Consumul mediu de energie [Kw]		0.5	0.5	0.5	0.5	1	1	0.3	0.3	0.3	0.4	0.4
PROTECȚIE	Corp standard/opțional	IP67	IP67	IP67	IP67	IP54	IP54	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67
	Articulație și braț J3 standard/opțional	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67



## M-1

## M-2

## M-3

## DR-3



### SERII DE ROBOȚI

Versiune			iA						iA						iA			iB	
Type			1H	0.5S	0.5A	1HL	0.5SL	0.5AL	3S	3A	3SL	3AL	6H	6HL	6S	6A	12H	6	8L
CONTROLLER	Versiunea de control	R-30/iB Plus	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	Cabina Compact		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Cabina de exterior		•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	-	•
	Cabina Mate		o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	-	o
	Cabina A		-	-	-	-	-	-	o	o	o	o	o	o	o	o	o	•	o
	Cabina B		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)			1	0.5 (1)	0.5 (1)	1	0.5 (1)	0.5 (1)	3	3	3	3	6	6	6(8)	6	12	6	8
Anvergură (mm)			280	280	280	420	420	420	800	800	1130	1130	800	1130	1350	1350	1350	1200	1600
Axe controlate			3	4	6	3	4	6	4	6	4	6	3	3	4	6	3	4	4
Repetabilitate (mm)			± 0.02	± 0.02	± 0.02	± 0.03	± 0.03	± 0.03	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.03**	± 0.03**
Greutate mecanică (kg)			18 (*12)	20 (*12)	23 (*12)	21 (*12)	23 (*12)	26 (*12)	120	140	120	140	115	115	160	175	155	250	170
GAMĂDE ÎNȘCĂRE (°)	J1																		
	J2		∅ 280x100 (*13)	∅ 280x100 (*13)	∅ 280x100 (*13)	∅ 420x150 (*13)	∅ 420x150 (*13)	∅ 420x150 (*13)	∅ 800x300 (*13)	∅ 800x300 (*13)	∅ 1130x400 (*13)	∅ 1130x400 (*13)	∅ 800x300 (*13)	∅ 1130x400 (*13)	∅ 1350x500 (*13)	∅ 1350x500 (*13)	∅ 1350x500 (*13)	∅ 1200x450 (*13)	∅ 1600x500 (*13)
	J3																		
	J4		-	720	720	-	720	720	720	720	720	720	-	-	720	720	-	720	720
	J5		-	-	300	-	-	300	-	300	-	300	-	-	-	300	-	-	-
	J6		-	-	720	-	-	720	-	720	-	720	-	-	-	720	-	-	-
VITEZĂ MAXIMĂ (°/S)	J1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	J2		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	5500 mm/sec	10000 mm/sec
	J3		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	J4		-	3000	1440	-	3000	1440	3500	1700	3500	1700	-	-	4000	4000	-	1714	2000
	J5		-	-	1440	-	-	1440	-	1700	-	1700	-	-	-	2000	-	-	-
	J6		-	-	1440	-	-	1440	-	1700	-	1700	-	-	-	2000	-	-	-
Moment J4 /Inerția (Nm/kgm²)			*14)						*14)						*14)			-- / 0.025 (0.06)	-- / 0.2
Moment J5 /Inerția (Nm/kgm²)			*14)						*14)						*14)			*14)	*14)
Moment J6 /Inerția (Nm/kgm²)			*14)						*14)						*14)			*14)	*14)
Consumul mediu de energie (Kw)			0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5
PROTECȚIE	Corp standard/opțional		IP20	IP20	IP20	IP20	IP20	IP20	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67	IP67	IP67	IP69K	IP69K
	Articulație și braț J3 standard/opțional		IP20	IP20	IP20	IP20	IP20	IP20	IP69K	IP69K	IP69K	IP69K	IP69K	IP69K	IP67	IP67	IP67	IP69K	IP69K



# SR

# PALETIZARE

## SERII DE ROBOȚI

Versiune		iA								iC	iA	iC	iB	iC			iB													
Type		3	3C	3U	3H	6	6C	6H	12	20	50H	80H	110	140H	185	315	500	700												
CONTROLLER	Versiunea de control	R-30iB Plus																												
	Cabina Compact	•	•	•	•	•	•	•	•	•	-	-	-	-	-	-	-	-												
	Cabina de exterior	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-												
	Cabina Mate	-	-	-	-	-	-	-	-	-	○	○	-	-	-	-	-	-												
	Cabina A	-	-	-	-	-	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●												
	Cabina B	-	-	-	-	-	-	-	-	-	○	○	○	○	○	○	○	○												
Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)		3	3	3	3	6	6	6	12	20	50	80	110	140	185	315	500	700												
Anvergură (mm)		400	400	350	400	650	650	650	900	1100	2003	2230	2403	2850	3143	3143	3143	3143												
Axe controlate		4	4	4	3	4	4	3	4	4	5	5	4	5	4	4	4	4												
Repetabilitate (mm)		± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.004° [J4]**		± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.004° [J4]**		± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.004° [J4]**		± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.004° [J4]**		± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.005° [J4]**		± 0.02 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.005° [J4]**		± 0.15			± 0.03**		± 0.2		± 0.2		± 0.5		± 0.5		± 0.5		± 0.5	
Greutate mecanică (kg)		19	21	27	17	30	32	28	53	64	540	610	1030	1200	1600 (1330) <sup>*4,5</sup>	1600 (1330) <sup>*4,5</sup>	2410 (1910) <sup>*4,5</sup>	2700												
GAMĂ DE MIȘCARE (°)	J1	284	284	450	284	296	296	296	290	290	360	360	370	360	360	360	370	360												
	J2	290	290	450	290	300	300	300	290	290	225	245	125	155	144	144	144	144												
	J3	200 mm <sup>*16</sup>	200 mm <sup>*16</sup>	140 mm	200 mm <sup>*16</sup>	210 mm <sup>*16</sup>	210 mm <sup>*16</sup>	210 mm <sup>*16</sup>	450 mm optional 300 mm	450 mm optional 300 mm	440	215	140	112	136	136	136	136												
	J4	1440	1440	1440	-	1440	1440	-	1440	1440	234	20	720	20	720	720	720	540												
	J5	-	-	-	-	-	-	-	-	-	720	720	-	720	-	-	-	-												
	J6	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-												
	E1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-												
VITEZĂ MAXIMĂ (°/S)	J1	720	720	610	720	440	440	440	440	440	175	185	145	140	140	90	85	60												
	J2	780	780	840	780	700	700	700	510	500	175	180	130	115	140	100	85	60												
	J3	1800 mm/sec	1800 mm/sec	1500 mm/sec	1800 mm/sec	2000 mm/sec	2000 mm/sec	2000 mm/sec	2800 mm/sec	2800 mm/sec	175	180	140	135	140	110	85	60												
	J4	3000	3000	3000	-	2500	2500	-	2500	1700	175	180	420	135	305	195	200	120												
	J5	-	-	-	-	-	-	-	-	-	720	500	-	420	-	-	-	-												
	J6	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-												
	E1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-												
Moment J4 /Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )		--/0.06	--/0.06	--/0.06	-	--/0.12	--/0.12	-	--/0.30	--/0.45	150/6.3	-/48	53	147	88	155	250	490												
Moment J5 /Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )		-	-	-	-	-	-	-	-	-	68/2.5	-/25	-	53	-	-	-	-												
Moment J6 /Inerția (Nm/kgm <sup>2</sup> )		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-												
Consumul mediu de energie (Kw)		0.25	0.25	0.25	0.25	0.35	0.35	0.35	0.45	0.45	2.5	2.5	1	3	3	3	3	3												
PROTECȚIE	Corp standard/opțional	IP20	IP54	IP20	IP20	IP20	IP54	IP20	IP20 / IP65	IP20 / IP65	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54												
	Articulație și braț J3 standard/opțional	IP20	IP54	IP20	IP20	IP20	IP54	IP20	IP20 / IP65	IP20 / IP65	IP67	IP67	IP67	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54												



# SUDURĂ CU ARC

# VOPSIRE

ARC MATE 50

ARC MATE 100

ARC MATE 120

PAINT MATE 200

P-40

P-50

P-250

P-350

P-1000

P-20

P-20

Opener

P-35

## SERII DE ROBOȚI

Versiune			iD							iA		iB	iB	iA	iA	iB	iB	iA			
Type			-	7L	8L	10L	16S	-	12L	35	-	5L		10L	15	45		*22	*23		
CONTROLLER	Versiunea de control	R-30iB Plus	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
	Cabina Compact		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Cabina de exterior		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Cabina Mate		•	•	○	○	○	○	○	○	○	•	•	•	-	-	-	-	-	-	
	Cabina A		-	-	•	•	○	•	•	○	•	-	-	-	•	•	•	•	•	•	
Cabina B		-	-	○	○	○	○	○	○	○	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
Capacitate maximă de încărcare pe articulație (kg)			7	7	8	10	16	12	12	35	3 [25]	5	5	10	15	45	15	27-36	27-36	20	
Anvergură (mm)			717	911	2032	1636	1103	1441	2272	1831	1831	892	1300	1800	2800	2606	2896	1125	1475	4318	
Axe controlate			6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	7	3	3	3	5	
Repetabilitate (mm)			± 0.018**	± 0.018**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.02**	± 0.02**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.02**	± 0.03	± 0.2	± 0.2	± 0.2	± 0.2	± 0.1	± 0.08**		± 0.08**	
Greutate mecanică (kg)			25	27	180	150	140	145	250	250	250	37	110	364	530	590	584	190	200	716	
GAMĂ DE MIȘCARE (°)	J1		360	360	340 [370]	340 [370]	340 [370]	340 [370]	340 [370]	340 [370]	340	360	320	320	360	220	350	350	220		
	J2		245	245	235	235	235	235	260	260	260	230	255	240	280	225	150	280	300	370	
	J3		420	430	455	455	455	455	458	458	458	373	423	404	330	440	240	*24	*24	590	
	J4		380	380	380	380	380	380	400	400	400	380	380	1080	1080	800	145			270	
	J5		250	250	280 [360] (*21)	280 [360] (*21)	280 [360] (*21)	280 [360] (*21)	280 [360] (*21)	280 [360] (*21)	280 [360] (*21)	240	240	1080	1080	250	1440			360	
	J6		720	720	540 [900] (*21)	540 [900] (*21)	540 [900] (*21)	540 [900] (*21)	540 [900] (*21)	540 [900] (*21)	540 [900] (*21)	720	720	1080	1080	800	1440			-	
	J7		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	1440				-	
VITEZĂ MAXIMĂ (°/S)	J1		450	370	210	260	290	260	210	180	210	270	220	140	160	180	125	50	50	75	
	J2		380	310	210	240	270	240	210	180	210	270	190	140	160	180	125	50	50	100	
	J3		520	410	220	260	270	260	265	200	265	270	240	160	160	180	120	300	300	100	
	J4		550	550	430	430	430	430	420	350	420	450	450	375	375	250	120			50	
	J5		545	545	450	450	450	450	450	350	420	450	450	430	430	250	200			50	
	J6		1000	1000	720	720	730	720	720	400	720	720	720	720	545	545	300	200			-
	J7		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	200			-	
Moment J4 / Inerția (Nm/kgm²)			16.6/0.47	16.6/0.47	16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	26.0/0.90	22.0/0.65	110.0/4.0	52.0/2.4	11.9/0.3	11.9/0.3	43.35/1.954	65/3	206/28					
Moment J5 / Inerția (Nm/kgm²)			16.6/0.47	16.6/0.47	16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	26.0/0.90	22.0/0.65	110.0/4.0	52.0/2.4	11.9/0.3	11.9/0.3	36.86/1.413	55/2.1	206/28	65/3.0				
Moment J6 / Inerția (Nm/kgm²)			9.4/0.15	9.4/0.15	5.9/0.061	9.8/0.17	11.0/0.30	11.0/0.30	9.8/0.17	60.0/1.5	32.0/1.2	6.7/0.1	6.7/0.1	4.90/0.025	11.5/0.35	127/20	55/2.1				
Moment J7 / Inerția (Nm/kgm²)																11.5/0.35					
Consumul mediu de energie (Kw)			0.5	0.5	1	1	1	1	1	1	1	0.5	0.8	0.8	3.5	3.5	3.5	3.5	3.5	3.5	
PROTECȚIE	Corp standard/opțional		IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	
	Articulație și braț J3 standard/opțional		IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	

# 0 platformă servo și de control comună - Oportunități nelimitate THAT's FANUC!



## **SISTEME CNC**

Comenzi, sisteme de acționare, sisteme laser

## **ROBOȚI**

Roboți industriali, accesorii și software

## **ROBOCUT**

Utilaj EDM cu fir cu comandă CNC integrală

## **ROBODRILL**

Centru de frezare CNC

## **ROBOSHOT**

Utilaj electric CNC pentru turnare prin injecție

## **IoT**

Soluții Industry 4.0



WWW.FANUC.RO